

Analiza, Wykład: Całka oznaczona (Riemanna)

Wojciech Domitrz
(slajdy: Ewa Stróżyna, Wojciech Domitrz)

Wydział Matematyki i Nauk Informatycznych, Politechnika Warszawska

Dana jest funkcja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$.

Dla $n \in \mathbb{N}$ przez Δ_n oznaczmy podział przedziału $[a, b]$ taki, że $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$, $\Delta x_k = x_k - x_{k-1}$, $k = 1, \dots, n$.

Dana jest funkcja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$.

Dla $n \in \mathbb{N}$ przez Δ_n oznaczmy podział przedziału $[a, b]$ taki, że $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$, $\Delta x_k = x_k - x_{k-1}$, $k = 1, \dots, n$.

Średnica podziału: $\delta_n = \max_{1 \leq k \leq n} \Delta x_k$

Mówimy, że ciąg podziałów jest *normalny* $\iff \lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$

Dana jest funkcja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$.

Dla $n \in \mathbb{N}$ przez Δ_n oznaczmy podział przedziału $[a, b]$ taki, że $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$, $\Delta x_k = x_k - x_{k-1}$, $k = 1, \dots, n$.

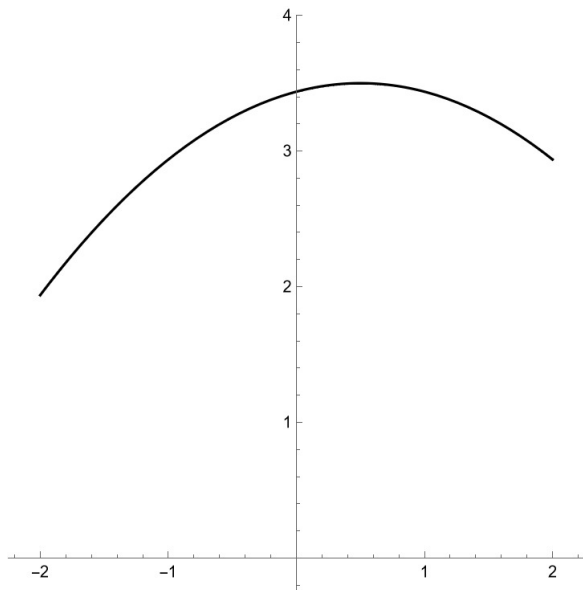
Średnica podziału: $\delta_n = \max_{1 \leq k \leq n} \Delta x_k$

Mówimy, że ciąg podziałów jest *normalny* $\iff \lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$

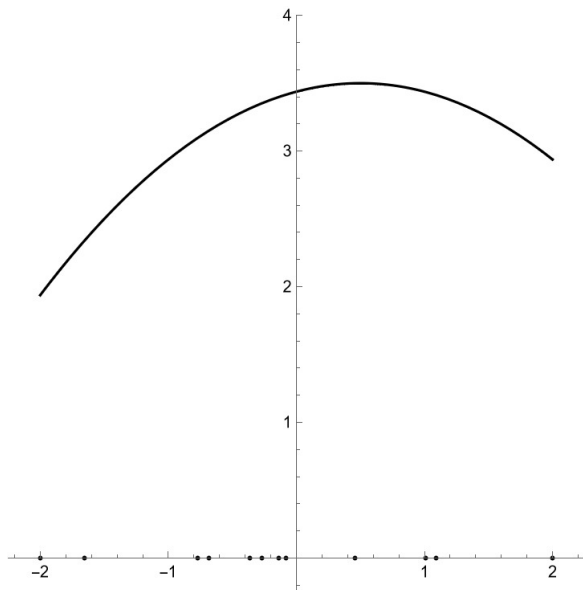
Tworzymy *sumę całkowitą* wybierając dowolny punkt $\xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$, $k = 1, \dots, n$:

$$S_n = \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \cdot \Delta x_k$$

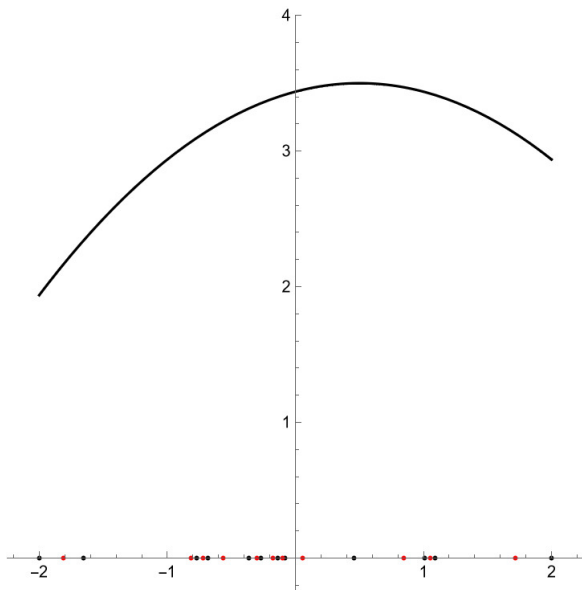
Sumy całkowite



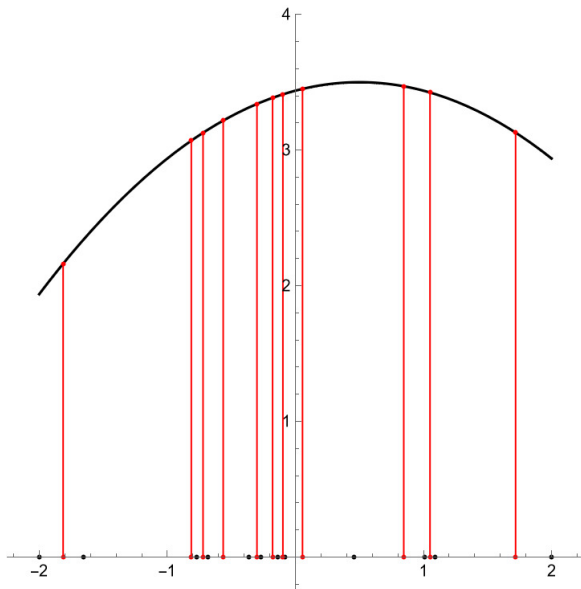
Sumy całkowe



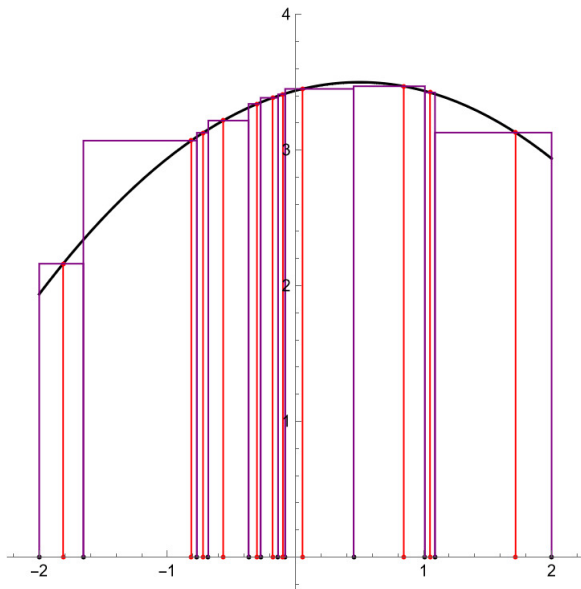
Sumy całkowite



Sumy całkowe



Sumy całkowe



Całka oznaczona (Riemanna)

Definicja

Jeśli dla każdego ciągu normalnego podziałów przedziału $[a, b]$ istnieje granica właściwa ciągu sum całkowych (S_n) , niezależna od wyboru punktów ξ_k , to tę granicę nazywamy *całką oznaczoną (Riemanna)* funkcji f na przedziale $[a, b]$ i oznaczamy:

$$\int_a^b f(x) dx$$

Całka oznaczona (Riemanna)

Definicja

Jeśli dla każdego ciągu normalnego podziałów przedziału $[a, b]$ istnieje granica właściwa ciągu sum całkowych (S_n) , niezależna od wyboru punktów ξ_k , to tę granicę nazywamy *całką oznaczoną (Riemanna)* funkcji f na przedziale $[a, b]$ i oznaczamy:

$$\int_a^b f(x) dx$$

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\delta_n \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \cdot \Delta x_k$$

Definicja

Jeśli dla każdego ciągu normalnego podziałów przedziału $[a, b]$ istnieje granica właściwa ciągu sum całkowych (S_n) , niezależna od wyboru punktów ξ_k , to tę granicę nazywamy *całką oznaczoną (Riemanna)* funkcji f na przedziale $[a, b]$ i oznaczamy:

$$\int_a^b f(x) dx$$

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\delta_n \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \cdot \Delta x_k$$

Jeżeli całka $\int_a^b f(x) dx$ istnieje to mówimy, że funkcja f jest całkowna w sensie Riemanna na $[a, b]$ (lub R -całkowna na $[a, b]$).

Całka oznaczona (Riemanna)

Definicja

Jeśli dla każdego ciągu normalnego podziałów przedziału $[a, b]$ istnieje granica właściwa ciągu sum całkowych (S_n) , niezależna od wyboru punktów ξ_k , to tę granicę nazywamy *całką oznaczoną (Riemanna)* funkcji f na przedziale $[a, b]$ i oznaczamy:

$$\int_a^b f(x) dx$$

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\delta_n \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \cdot \Delta x_k$$

Jeżeli całka $\int_a^b f(x) dx$ istnieje to mówimy, że funkcja f jest całkowna w sensie Riemanna na $[a, b]$ (lub R -całkowna na $[a, b]$). Zbiór wszystkich funkcji R -całkownych na $[a, b]$ oznaczamy przez $R[a, b]$.

Definicja

Jeśli dla każdego ciągu normalnego podziałów przedziału $[a, b]$ istnieje granica właściwa ciągu sum całkowych (S_n) , niezależna od wyboru punktów ξ_k , to tę granicę nazywamy *całką oznaczoną (Riemanna)* funkcji f na przedziale $[a, b]$ i oznaczamy:

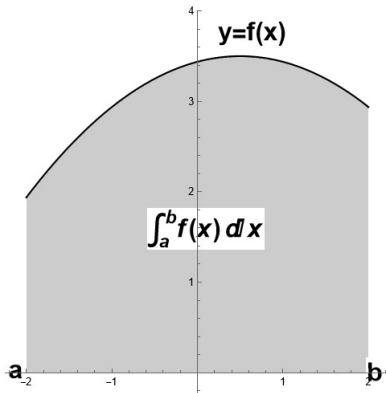
$$\int_a^b f(x) dx$$

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{\delta_n \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \cdot \Delta x_k$$

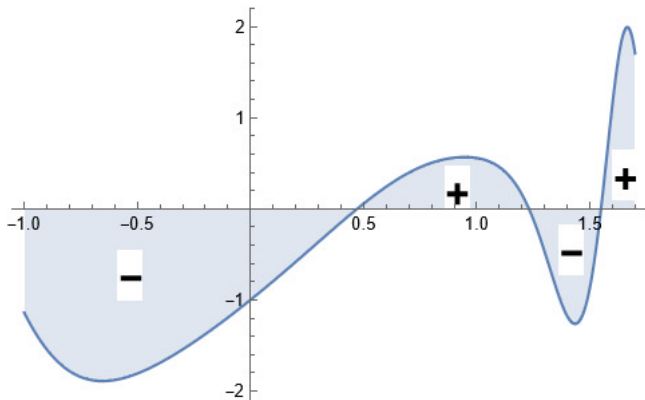
Jeżeli całka $\int_a^b f(x) dx$ istnieje to mówimy, że funkcja f jest całkowna w sensie Riemanna na $[a, b]$ (lub R -całkowna na $[a, b]$). Zbiór wszystkich funkcji R -całkownych na $[a, b]$ oznaczamy przez $R[a, b]$. a nazywamy dolną, a b to górną granicą całkowania.

Interpretacja geometryczna całki oznaczonej

Jeśli f – ciągła, nieujemna w $[a, b]$, to: $\int_a^b f(x) dx = |D|$, gdzie $|D|$ – pole figury ograniczonej wykresem funkcji $y = f(x)$ i prostymi $y = 0$, $x = a$, $x = b$.



Interpretacja geometryczna całki oznaczonej



Interpretacja fizyczna całki oznaczonej

Niech $v : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ będzie funkcją prędkości w zależności od czasu.

Interpretacja fizyczna całki oznaczonej

Niech $v : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ będzie funkcją prędkości w zależności od czasu.
Podzielmy odcinek czasu $[a, b]$ punktami
 $a = t_0 < t_1 < t_2 < \dots < t_{n-1} < t_n = b$.

Interpretacja fizyczna całki oznaczonej

Niech $v : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ będzie funkcją prędkości w zależności od czasu.

Podzielmy odcinek czasu $[a, b]$ punktami

$$a = t_0 < t_1 < t_2 < \dots < t_{n-1} < t_n = b.$$

Niech $v_i = v(\tau_i)$, gdzie $\tau_i \in (t_{i-1}, t_i)$ oraz $\Delta t_i = t_i - t_{i-1}$ dla $i = 1, \dots, n$.

Interpretacja fizyczna całki oznaczonej

Niech $v : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ będzie funkcją prędkości w zależności od czasu.

Podzielmy odcinek czasu $[a, b]$ punktami

$$a = t_0 < t_1 < t_2 < \dots < t_{n-1} < t_n = b.$$

Niech $v_i = v(\tau_i)$, gdzie $\tau_i \in (t_{i-1}, t_i)$ oraz $\Delta t_i = t_i - t_{i-1}$ dla $i = 1, \dots, n$.

Wtedy droga s przebyta od chwili a do b jest w przybliżeniu równa

$$s_n = \sum_{i=1}^n v_i \Delta t_i.$$

Interpretacja fizyczna całki oznaczonej

Niech $v : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ będzie funkcją prędkości w zależności od czasu.

Podzielmy odcinek czasu $[a, b]$ punktami

$$a = t_0 < t_1 < t_2 < \dots < t_{n-1} < t_n = b.$$

Niech $v_i = v(\tau_i)$, gdzie $\tau_i \in (t_{i-1}, t_i)$ oraz $\Delta t_i = t_i - t_{i-1}$ dla $i = 1, \dots, n$.

Wtedy droga s przebyta od chwili a do b jest w przybliżeniu równa

$$s_n = \sum_{i=1}^n v_i \Delta t_i.$$

Jeśli ciąg średnic podziałów $\delta_n = \max_{k=1, \dots, n} \Delta t_k$ dąży do zera to $\lim_{n \rightarrow \infty} s_n = \int_a^b v(t) dt$ jest drogą przebytą w czasie od chwili a do chwili b .

Tw. (warunek konieczny)

Jeśli $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest nieograniczona w przedziale to f nie jest R-całkowalna na $[a, b]$.

Tw. (warunek konieczny)

Jeśli $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest nieograniczona w przedziale to f nie jest R-całkowalna na $[a, b]$.

Dowód:

Tw. (warunek konieczny)

Jeśli $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest nieograniczona w przedziale to f nie jest R-całkowalna na $[a, b]$.

Dowód: Z założenia wynika, że dla każdego podziału Δ_n istnieje przedział $[x_{r-1}, x_r]$, w którym funkcja jest nieograniczona.

Tw. (warunek konieczny)

Jeśli $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest nieograniczona w przedziale to f nie jest R-całkowalna na $[a, b]$.

Dowód: Z założenia wynika, że dla każdego podziału Δ_n istnieje przedział $[x_{r-1}, x_r]$, w którym funkcja jest nieograniczona.

Wybieramy punkty pośrednie z pozostałych przedziałów

$\xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$, jako ostatni wybieramy $\xi_r \in [x_{r-1}, x_r]$ tak, aby $|S_n| > n$.

Tw. (warunek konieczny)

Jeśli $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest nieograniczona w przedziale to f nie jest R-całkowalna na $[a, b]$.

Dowód: Z założenia wynika, że dla każdego podziału Δ_n istnieje przedział $[x_{r-1}, x_r]$, w którym funkcja jest nieograniczona.

Wybieramy punkty pośrednie z pozostałych przedziałów

$\xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$, jako ostatni wybieramy $\xi_r \in [x_{r-1}, x_r]$ tak, aby $|S_n| > n$.

Jest to sprzeczne z istnieniem granicy właściwej $\lim_{\delta_n \rightarrow 0} S_n$ niezależnej od wyboru ξ_k . \square

Tw. (warunek konieczny)

Jeśli $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest nieograniczona w przedziale to f nie jest R-całkowalna na $[a, b]$.

Dowód: Z założenia wynika, że dla każdego podziału Δ_n istnieje przedział $[x_{r-1}, x_r]$, w którym funkcja jest nieograniczona.

Wybieramy punkty pośrednie z pozostałych przedziałów

$\xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$, jako ostatni wybieramy $\xi_r \in [x_{r-1}, x_r]$ tak, aby $|S_n| > n$.

Jest to sprzeczne z istnieniem granicy właściwej $\lim_{\delta_n \rightarrow 0} S_n$ niezależnej od wyboru ξ_k . \square

Wniosek

Jeżeli funkcja f jest R-całkowalna na $[a, b]$ to f jest ograniczona w $[a, b]$.

Przykład funkcji ograniczonej i niecałkowalnej w sensie Riemanna

Niech f będzie funkcją Dirichleta czyli $f(x) = 1$ dla $x \in \mathbb{Q}$ i $f(x) = 0$ dla $x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$. Niech $a, b \in \mathbb{R}$ i $a < b$. Rozważmy dowolny ciąg normalny podziałów $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$. Z każdego przedziału $[x_{i-1}, x_i]$ wybierzmy $\xi_i \in \mathbb{Q}$. Wtedy $S_n = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i = \sum_{i=1}^n 1 \cdot \Delta x_i = b - a$ czyli $\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = b - a$. Jeśli zaś z każdego przedziału wybierzemy $\xi_i \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$ to $S_n = \sum_{i=1}^n 0 \cdot \Delta x_i = 0$ i $\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = 0$. Stąd wynika, że f nie jest R-całkowalna na $[a, b]$.

Przykład funkcji ograniczonej i niecałkowalnej w sensie Riemanna

Niech f będzie funkcją Dirichleta czyli $f(x) = 1$ dla $x \in \mathbb{Q}$ i $f(x) = 0$ dla $x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$. Niech $a, b \in \mathbb{R}$ i $a < b$. Rozważmy dowolny ciąg normalny podziałów $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$. Z każdego przedziału $[x_{i-1}, x_i]$ wybierzmy $\xi_i \in \mathbb{Q}$. Wtedy $S_n = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i = \sum_{i=1}^n 1 \cdot \Delta x_i = b - a$ czyli $\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = b - a$. Jeśli zaś z każdego przedziału wybierzemy $\xi_i \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$ to $S_n = \sum_{i=1}^n 0 \cdot \Delta x_i = 0$ i $\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = 0$. Stąd wynika, że f nie jest R-całkowalna na $[a, b]$.

Tw. (warunek wystarczający)

Jeśli funkcja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest ograniczona w $[a, b]$ i ciągła w $[a, b]$ z wyjątkiem skończonej liczby punktów to f jest R-całkowalna na $[a, b]$.

Własności całek oznaczonych

(1) $f, g \in R[a, b]$ i funkcje f i g różnią się w skończonej liczbie punktów, to

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b g(x) dx$$

Własności całek oznaczonych

(1) $f, g \in R[a, b]$ i funkcje f i g różnią się w skończonej liczbie punktów, to

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b g(x) dx$$

(2) $f, g \in R[a, b]$ i $f \leq g$ w $[a, b]$, to

$$\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

Własności całek oznaczonych

(1) $f, g \in R[a, b]$ i funkcje f i g różnią się w skończonej liczbie punktów, to

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b g(x) dx$$

(2) $f, g \in R[a, b]$ i $f \leq g$ w $[a, b]$, to

$$\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

(3) $f \in R[a, b]$ i $c \in (a, b)$, to $f \in R[a, c]$, $f \in R[c, b]$ oraz

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Definicja

Dla $a > b$ definiujemy

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx, \quad \int_a^a f(x) dx = 0$$

Definicja

Dla $a > b$ definiujemy

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx, \quad \int_a^a f(x) dx = 0$$

Własności całek oznaczonych c.d.

(4) $f, g \in R[a, b]$, $k \in \mathbb{R}$ to $f \pm g, f \cdot g, k \cdot f \in R[a, b]$ i

$$\int_a^b [f(x) \pm g(x)] dx = \int_a^b f(x) dx \pm \int_a^b g(x) dx$$

$$\int_a^b k \cdot f(x) dx = k \int_a^b f(x) dx$$

Nierówność Schwarz'a - Buniakowskiego

$$\int_a^b f(x) \cdot g(x) dx \leq \int_a^b f^2(x) dx \cdot \int_a^b g^2(x) dx$$

Własności całek oznaczonych c.d.

(5) Jeśli istnieje $\int_{\alpha}^{\beta} f(x) dx$, gdzie $\alpha = \min(a, b, c)$,
 $\beta = \max(a, b, c)$, to niezależnie od położenia a, b, c

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Własności całek oznaczonych c.d.

(5) Jeśli istnieje $\int_{\alpha}^{\beta} f(x) dx$, gdzie $\alpha = \min(a, b, c)$,
 $\beta = \max(a, b, c)$, to niezależnie od położenia a, b, c

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

(7) $f \in R[a, b] \Rightarrow |f| \in R[a, b]$ i

$$\int_a^b f(x) dx \leq \left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx \leq M \cdot |b - a|$$

$$M = \sup_{x \in [a, b]} |f(x)|$$

Przykład:

$$\int_a^b f(x) \cdot g(x) dx \neq \int_a^b f(x) dx \cdot \int_a^b g(x) dx : \\ [a, b] = [0, 2]$$

$$f(x) = \begin{cases} 0, & 0 \leq x \leq 1 \\ 1, & 1 < x \leq 2 \end{cases} \quad g(x) = \begin{cases} 1, & 0 \leq x \leq 1 \\ 0, & 1 < x \leq 2 \end{cases}$$

$$\int_0^2 f(x) \cdot g(x) dx = 0 \quad \text{ale}$$

$$\int_0^2 f(x) dx \cdot \int_0^2 g(x) dx = 1, \quad \text{bo}$$

$$\int_0^2 f(x) dx = \int_1^2 dx = 1, \quad \int_0^2 g(x) dx = \int_0^1 dx = 1$$

Twierdzenie

Jeśli funkcja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest R - całkowna w $[a, b]$ i $\alpha \in [a, b]$, to funkcja $F : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ określona wzorem:

$$F(x) = \int_{\alpha}^x f(t) dt$$

jest ciągła na $[a, b]$.

Ponadto jeśli $x_0 \in [a, b]$ jest punktem ciągłości funkcji f , to funkcja F jest różniczkowalna w x_0 oraz

$$F'(x_0) = f(x_0).$$

Funkcja f jest R -całkowalna więc jest ograniczona w $[a, b]$, czyli istnieje $M > 0$ takie, że $|f(x)| \leq M$ dla $x \in [a, b]$.

Dowód ciągłości

Funkcja f jest R -całkowalna więc jest ograniczona w $[a, b]$, czyli istnieje $M > 0$ takie, że $|f(x)| \leq M$ dla $x \in [a, b]$.

Niech $x_0, x_0 + \Delta x \in [a, b]$.

Dowód ciągłości

Funkcja f jest R -całkowalna więc jest ograniczona w $[a, b]$, czyli istnieje $M > 0$ takie, że $|f(x)| \leq M$ dla $x \in [a, b]$.

Niech $x_0, x_0 + \Delta x \in [a, b]$. Wtedy

$$\begin{aligned} 0 \leq |F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)| &= \left| \int_{\alpha}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt - \int_{\alpha}^{x_0} f(t) dt \right| = \\ &= \left| \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt \right| \leq \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} |f(t)| dt \leq M|\Delta x| \rightarrow 0 \text{ dla } \Delta \rightarrow 0 \end{aligned}$$

Dowód ciągłości

Funkcja f jest R -całkowalna więc jest ograniczona w $[a, b]$, czyli istnieje $M > 0$ takie, że $|f(x)| \leq M$ dla $x \in [a, b]$.

Niech $x_0, x_0 + \Delta x \in [a, b]$. Wtedy

$$0 \leq |F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)| = \left| \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt - \int_{x_0}^{x_0} f(t) dt \right| = \left| \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt \right| \leq \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} |f(t)| dt \leq M|\Delta x| \rightarrow 0 \text{ dla } \Delta \rightarrow 0$$

Dlatego $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} F(x_0 + \Delta x) = F(x_0)$. \square

Dowód różniczkowalności

Niech x_0 będzie punktem ciągłości funkcji f . Weźmy dowolne $\varepsilon > 0$.

Dowód różniczkowości

Niech x_0 będzie punktem ciągłości funkcji f . Weźmy dowolne $\varepsilon > 0$. Wtedy istnieje $\delta > 0$ taka, że dla każdego $x \in [a, b]$ jeśli $|x - x_0| < \delta$ to $|f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$.

Dowód różniczkowości

Niech x_0 będzie punktem ciągłości funkcji f . Weźmy dowolne $\varepsilon > 0$. Wtedy istnieje $\delta > 0$ taka, że dla każdego $x \in [a, b]$ jeśli $|x - x_0| < \delta$ to $|f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$.

Zauważmy, że

$$\frac{F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)}{\Delta x} - f(x_0) = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt - \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(x_0) dt = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} [f(t) - f(x_0)] dt.$$

Dowód różniczkowości

Niech x_0 będzie punktem ciągłości funkcji f . Weźmy dowolne $\varepsilon > 0$. Wtedy istnieje $\delta > 0$ taka, że dla każdego $x \in [a, b]$ jeśli $|x - x_0| < \delta$ to $|f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$.

Zauważmy, że

$$\frac{F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)}{\Delta x} - f(x_0) = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt - \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(x_0) dt = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} [f(t) - f(x_0)] dt.$$

Punkt t należy do przedziału o końcach x_0 i $x_0 + \Delta x$. Stąd jeśli $|\Delta x| < \delta$ to $|t - x_0| < \delta$, co implikuje, że $|f(t) - f(x_0)| < \varepsilon$.

Dowód różniczkowości

Niech x_0 będzie punktem ciągłości funkcji f . Weźmy dowolne $\varepsilon > 0$. Wtedy istnieje $\delta > 0$ taka, że dla każdego $x \in [a, b]$ jeśli $|x - x_0| < \delta$ to $|f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$.

Zauważmy, że

$$\frac{F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)}{\Delta x} - f(x_0) = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt - \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(x_0) dt = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} [f(t) - f(x_0)] dt.$$

Punkt t należy do przedziału o końcach x_0 i $x_0 + \Delta x$. Stąd jeśli $|\Delta x| < \delta$ to $|t - x_0| < \delta$, co implikuje, że $|f(t) - f(x_0)| < \varepsilon$.

Stąd dla $|\Delta x| < \delta$ mamy

$$\left| \frac{F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)}{\Delta x} - f(x_0) \right| \leq \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} |f(t) - f(x_0)| dt < \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} \varepsilon dt = \frac{1}{\Delta x} \varepsilon \Delta x = \varepsilon.$$

Dowód różniczkowości

Niech x_0 będzie punktem ciągłości funkcji f . Weźmy dowolne $\varepsilon > 0$. Wtedy istnieje $\delta > 0$ taka, że dla każdego $x \in [a, b]$ jeśli $|x - x_0| < \delta$ to $|f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$.

Zauważmy, że

$$\frac{F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)}{\Delta x} - f(x_0) = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt - \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(x_0) dt = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} [f(t) - f(x_0)] dt.$$

Punkt t należy do przedziału o końcach x_0 i $x_0 + \Delta x$. Stąd jeśli $|\Delta x| < \delta$ to $|t - x_0| < \delta$, co implikuje, że $|f(t) - f(x_0)| < \varepsilon$.

Stąd dla $|\Delta x| < \delta$ mamy

$$\left| \frac{F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)}{\Delta x} - f(x_0) \right| \leq \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} |f(t) - f(x_0)| dt < \frac{1}{\Delta x} \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} \varepsilon dt = \frac{1}{\Delta x} \varepsilon \Delta x = \varepsilon.$$

Z czego wynika, że $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)}{\Delta x} = f(x_0)$. \square

Przykłady:

$$(1) F(x) = \int_{-1}^x e^{t^2} dt, f(t) = e^{t^2} - \text{ciągła } \forall t \in \mathbb{R} \Rightarrow \\ \Rightarrow F'(x) = e^{x^2}$$

Przykłady:

$$(1) F(x) = \int_{-1}^x e^{t^2} dt, f(t) = e^{t^2} - \text{ciągła } \forall t \in \mathbb{R} \Rightarrow \\ \Rightarrow F'(x) = e^{x^2}$$

$$(2) F(x) = \int_{-1}^{\sin x} e^{t^2} dt, f(t) = e^{t^2} - \text{ciągła } \forall t \in \mathbb{R} \Rightarrow \\ \Rightarrow F'(x) = e^{\sin^2 x} \cdot \cos x$$

Przykłady:

$$(1) F(x) = \int_{-1}^x e^{t^2} dt, f(t) = e^{t^2} - \text{ciągła } \forall t \in \mathbb{R} \Rightarrow \\ \Rightarrow F'(x) = e^{x^2}$$

$$(2) F(x) = \int_{-1}^{\sin x} e^{t^2} dt, f(t) = e^{t^2} - \text{ciągła } \forall t \in \mathbb{R} \Rightarrow \\ \Rightarrow F'(x) = e^{\sin^2 x} \cdot \cos x$$

(3) Znaleźć ekstrema funkcji $F(x) = \int_0^x \frac{\sin t}{t} dt$ w przedziale $(0, +\infty)$.

$$f(t) = \frac{\sin t}{t} - \text{ciągła w } (0, +\infty)$$

$$F'(x) = \frac{\sin x}{x} = 0 \iff x = n\pi, n \in \mathbb{N}$$

$$F''(x) = \frac{x \cos x - \sin x}{x^2} \Rightarrow F''(n\pi) = \frac{1}{n\pi} \cdot (-1)^n \neq 0 \Rightarrow$$

funkcja ma maksima dla n nieparzystych i minima dla n parzystych.

Tw. (Newtona – Leibniza)

Jeśli funkcja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest ciągła w $[a, b]$ i $\alpha \in [a, b]$, to:

(1) funkcja $F(x) = \int_{\alpha}^x f(t) dt$ jest funkcją pierwotną funkcji f na przedziale $[a, b]$.

Tw. (Newtona – Leibniza)

Jeśli funkcja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest ciągła w $[a, b]$ i $\alpha \in [a, b]$, to:

(1) funkcja $F(x) = \int_{\alpha}^x f(t) dt$ jest funkcją pierwotną funkcji f na przedziale $[a, b]$.

$$(2) \int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a)$$

Tw. (Newtona – Leibniza)

Jeśli funkcja $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ jest ciągła w $[a, b]$ i $\alpha \in [a, b]$, to:

(1) funkcja $F(x) = \int_{\alpha}^x f(t) dt$ jest funkcją pierwotną funkcji f na przedziale $[a, b]$.

$$(2) \int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a)$$

(3) Jeśli Φ jest dowolną funkcją pierwotną funkcji f w $[a, b]$, to

$$\int_a^b f(x) dx = \Phi(b) - \Phi(a)$$

(1) Na podstawie poprzedniego twierdzenia z ciągłości f na $[a, b]$ otrzymujemy różniczkowalność F na $[a, b]$ oraz równość $F'(x) = f(x)$ co kończy dowód (1).

(1) Na podstawie poprzedniego twierdzenia z ciągłości f na $[a, b]$ otrzymujemy różniczkowalność F na $[a, b]$ oraz równość $F'(x) = f(x)$ co kończy dowód (1).

(2) Niech $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie dowolnym podziałem przedziału $[a, b]$.

(1) Na podstawie poprzedniego twierdzenia z ciągłości f na $[a, b]$ otrzymujemy różniczkowalność F na $[a, b]$ oraz równość $F'(x) = f(x)$ co kończy dowód (1).

(2) Niech $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie dowolnym podziałem przedziału $[a, b]$. Wtedy $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n F(x_i) - F(x_{i-1})$.

(1) Na podstawie poprzedniego twierdzenia z ciągłości f na $[a, b]$ otrzymujemy różniczkowalność F na $[a, b]$ oraz równość $F'(x) = f(x)$ co kończy dowód (1).

(2) Niech $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie dowolnym podziałem przedziału $[a, b]$. Wtedy $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n F(x_i) - F(x_{i-1})$. Z tw. Lagrange'a dla każdego i istnieje $c_i \in (x_{i-1}, x_i)$ taki, że $\frac{F(x_i) - F(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}} = F'(c_i) = f(c_i)$.

(1) Na podstawie poprzedniego twierdzenia z ciągłości f na $[a, b]$ otrzymujemy różniczkowalność F na $[a, b]$ oraz równość $F'(x) = f(x)$ co kończy dowód (1).

(2) Niech $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie dowolnym podziałem przedziału $[a, b]$. Wtedy $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n F(x_i) - F(x_{i-1})$.

Z tw. Lagrange'a dla każdego i istnieje $c_i \in (x_{i-1}, x_i)$ taki, że $\frac{F(x_i) - F(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}} = F'(c_i) = f(c_i)$.

Stąd $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n f(c_i)(x_i - x_{i-1}) = S_n$.

(1) Na podstawie poprzedniego twierdzenia z ciągłości f na $[a, b]$ otrzymujemy różniczkowalność F na $[a, b]$ oraz równość $F'(x) = f(x)$ co kończy dowód (1).

(2) Niech $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie dowolnym podziałem przedziału $[a, b]$. Wtedy $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n F(x_i) - F(x_{i-1})$.

Z tw. Lagrange'a dla każdego i istnieje $c_i \in (x_{i-1}, x_i)$ taki, że $\frac{F(x_i) - F(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}} = F'(c_i) = f(c_i)$.

Stąd $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n f(c_i)(x_i - x_{i-1}) = S_n$.

Dlatego dla dowolnego normalnego ciągu podziałów mamy $F(b) - F(a) = \lim_{\delta_n \rightarrow 0} S_n = \int_a^b f(x) dx$.

(1) Na podstawie poprzedniego twierdzenia z ciągłości f na $[a, b]$ otrzymujemy różniczkowalność F na $[a, b]$ oraz równość $F'(x) = f(x)$ co kończy dowód (1).

(2) Niech $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie dowolnym podziałem przedziału $[a, b]$. Wtedy $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n F(x_i) - F(x_{i-1})$.

Z tw. Lagrange'a dla każdego i istnieje $c_i \in (x_{i-1}, x_i)$ taki, że $\frac{F(x_i) - F(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}} = F'(c_i) = f(c_i)$.

Stąd $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n f(c_i)(x_i - x_{i-1}) = S_n$.

Dlatego dla dowolnego normalnego ciągu podziałów mamy $F(b) - F(a) = \lim_{\delta_n \rightarrow 0} S_n = \int_a^b f(x) dx$.

(3) Jeśli Φ jest funkcją pierwotną f na $[a, b]$ to $\Phi(x) = F(x) + C$ dla pewnej stałej C .

(1) Na podstawie poprzedniego twierdzenia z ciągłości f na $[a, b]$ otrzymujemy różniczkowalność F na $[a, b]$ oraz równość $F'(x) = f(x)$ co kończy dowód (1).

(2) Niech $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie dowolnym podziałem przedziału $[a, b]$. Wtedy $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n F(x_i) - F(x_{i-1})$.

Z tw. Lagrange'a dla każdego i istnieje $c_i \in (x_{i-1}, x_i)$ taki, że $\frac{F(x_i) - F(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}} = F'(c_i) = f(c_i)$.

Stąd $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n f(c_i)(x_i - x_{i-1}) = S_n$.

Dlatego dla dowolnego normalnego ciągu podziałów mamy $F(b) - F(a) = \lim_{\delta_n \rightarrow 0} S_n = \int_a^b f(x) dx$.

(3) Jeśli Φ jest funkcją pierwotną f na $[a, b]$ to $\Phi(x) = F(x) + C$ dla pewnej stałej C .

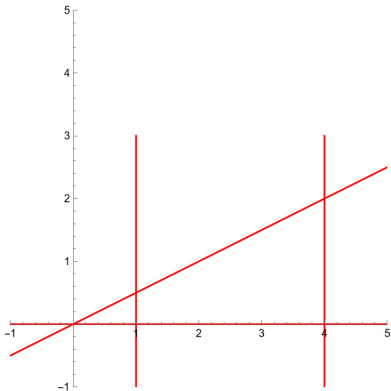
Stąd mamy $\Phi(b) - \Phi(a) = F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx$. \square

Przykłady

(1) Obliczyć pole obszaru ograniczonego prostymi
 $y = \frac{1}{2}x$, $y = 0$, $x = 1$, $x = 4$.

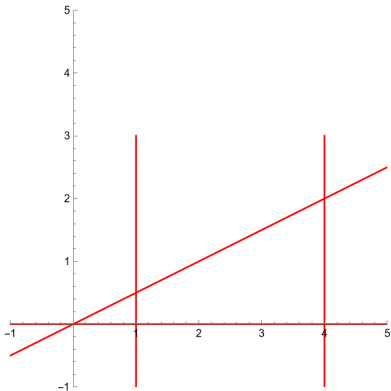
Przykłady

(1) Obliczyć pole obszaru ograniczonego prostymi
 $y = \frac{1}{2}x$, $y = 0$, $x = 1$, $x = 4$.



Przykłady

(1) Obliczyć pole obszaru ograniczonego prostymi
 $y = \frac{1}{2}x$, $y = 0$, $x = 1$, $x = 4$.



$$|D| = \int_1^4 \frac{1}{2}x \, dx = \left. \frac{x^2}{4} \right|_1^4 = \frac{15}{4}$$

$$(2) \int_0^{\frac{\pi}{4}} \operatorname{tg} x \, dx = - \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{\sin x}{\cos x} \, dx = - \ln |\cos x| \Big|_0^{\frac{\pi}{4}} = - \ln \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$(2) \int_0^{\frac{\pi}{4}} \operatorname{tg} x \, dx = - \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{\sin x}{\cos x} \, dx = - \ln |\cos x| \Big|_0^{\frac{\pi}{4}} = - \ln \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$(2) \int_0^{\frac{\pi}{4}} \operatorname{tg} x \, dx = - \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{\sin x}{\cos x} \, dx = - \ln |\cos x| \Big|_0^{\frac{\pi}{4}} = - \ln \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$(3) \int_0^1 e^x \, dx = e^x \Big|_0^1 = e - 1$$

$$(2) \int_0^{\frac{\pi}{4}} \operatorname{tg} x \, dx = - \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{\sin x}{\cos x} \, dx = - \ln |\cos x| \Big|_0^{\frac{\pi}{4}} = - \ln \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$(3) \int_0^1 e^x \, dx = e^x \Big|_0^1 = e - 1$$

$$(4) \int_0^{\pi} \sin x \, dx = -\cos x \Big|_0^{\pi} = -(-1 - 1) = 2$$

Wartość średnia funkcji

Niech f będzie R -całkowalna na przedziale $[a, b]$. Podzielmy przedział na n -równych przedziałów, każdy o długości $\frac{b-a}{n}$. Z każdego przedziału wybierzmy po jednym punkcie ξ_1, \dots, ξ_n . Wtedy wartość średnia funkcji w tych punktach jest równa

$$\mu_n(f) = \frac{\sum_{i=1}^n f(\xi_i)}{n} = \frac{1}{b-a} \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \frac{b-a}{n}.$$

Przechodząc $n \rightarrow \infty$ otrzymujemy, że $\delta_n = \frac{b-a}{n} \rightarrow 0$. Stąd

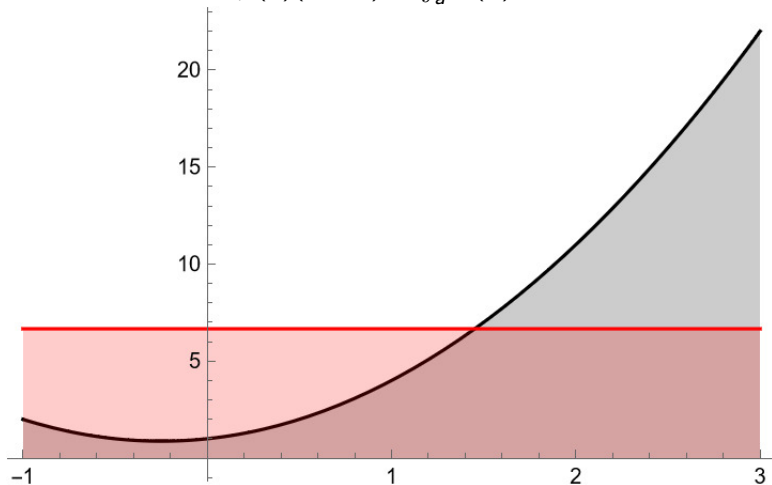
Definicja (wartość średnia funkcji)

Wartością średnią funkcji f całkowalnej na $[a, b]$ nazywamy

$$\mu(f) = \lim_{n \rightarrow \infty} \mu_n(f) = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx.$$

Wartość średnia funkcji

$$\mu(f)(b-a) = \int_a^b f(x)dx$$



Twierdzenie Newtona-Leibniza a wartość średnia.

Niech funkcja $F : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ będzie różniczkowalna w $[a, b]$. Wtedy przyrost funkcji w tym przedziale jest równy iloczynowi średniej wartości jej pochodnej na tym przedziale i długości tego przedziału.

$$F(b) - F(a) = \int_a^b F'(x) dx = \frac{\int_a^b F'(x) dx}{b - a} (b - a) = \mu(F')(b - a).$$

Interpretacja fizyczna twierdzenia Newtona-Leibniza.

Droga to iloczyn średniej prędkości przez czas.

Tw. (całkowanie przez części dla całek oznaczonych)

Jeśli $f, g \in C^1[a, b]$, to

$$\int_a^b f(x) \cdot g'(x) dx = f(x) \cdot g(x) \Big|_a^b - \int_a^b f'(x) \cdot g(x) dx$$

Tw. (całkowanie przez części dla całek oznaczonych)

Jeśli $f, g \in C^1[a, b]$, to

$$\int_a^b f(x) \cdot g'(x) dx = f(x) \cdot g(x) \Big|_a^b - \int_a^b f'(x) \cdot g(x) dx$$

Przykład:

$$\begin{aligned} \int_0^\pi x \sin x dx &= \left\| \begin{array}{ll} f = x & g' = \sin x \\ f' = 1 & g = -\cos x \end{array} \right\| = \\ &= -x \cos x \Big|_0^\pi + \int_0^\pi \cos x dx = \pi + \sin x \Big|_0^\pi = \pi \end{aligned}$$

Tw. (o zamianie zmiennej w całce oznaczonej)

Jeśli

(1) $\varphi \in C^1(T)$, T – przedział domknięty o końcach α, β ,
 $\varphi(T) = X$,

(2) $f(x)$ jest ciągła w X ,

(3) $\varphi(\alpha) = a$, $\varphi(\beta) = b$, to:

$$\int_a^b f(x) dx = \left\| \begin{array}{l} x = \varphi(t) \\ dx = \varphi'(t) dt \\ x = a \Rightarrow t = \alpha \\ x = b \Rightarrow t = \beta \end{array} \right\| = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t) dt$$

Dowód:

Jeśli F jest funkcją pierwotną f , to:

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

$$\begin{aligned} \int_\alpha^\beta f[\varphi(t)] \cdot \varphi'(t) dt &= \int_\alpha^\beta F'[\varphi(t)] \cdot \varphi'(t) dt = F[\varphi(t)] \Big|_\alpha^\beta = \\ &= F(b) - F(a) \end{aligned}$$

Dowód:

Jeśli F jest funkcją pierwotną f , to:

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

$$\begin{aligned} \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t)] \cdot \varphi'(t) dt &= \int_{\alpha}^{\beta} F'[\varphi(t)] \cdot \varphi'(t) dt = F[\varphi(t)] \Big|_{\alpha}^{\beta} = \\ &= F(b) - F(a) \end{aligned}$$

Przykłady:

$$\begin{aligned} (1) \int_0^2 \sqrt{4-x^2} dx &= \left\| \begin{array}{l} x = 2 \sin t \\ dx = 2 \cos t dt \\ x = 0 \Rightarrow t = 0 \\ x = 2 \Rightarrow t = \frac{\pi}{2} \end{array} \right\| = \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{4-4\sin^2 t} \cdot 2 \cos t dt = 4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} |\cos t| \cdot \cos t dt = \\ &= 4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t dt = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 + \cos 2t) dt = 2(t + \frac{1}{2} \sin 2t) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \\ &= 2 \cdot \frac{\pi}{2} = \pi \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 (2) \int_0^5 \frac{x}{\sqrt{1+3x}} dx &= \left\| \begin{array}{l} t = \sqrt{1+3x}, \quad x=0 \iff t=1 \\ x = \frac{t^2-1}{3}, \quad x=5 \iff t=4 \\ dx = \frac{2}{3}t dt \end{array} \right\| = \\
 &= \frac{2}{9} \int_1^4 (t^2 - 1) dt = \frac{2}{9} \left(\frac{t^3}{3} - t \right) \Big|_1^4 = 4
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 (2) \int_0^5 \frac{x}{\sqrt{1+3x}} dx &= \left\| \begin{array}{l} t = \sqrt{1+3x}, \quad x=0 \iff t=1 \\ x = \frac{t^2-1}{3}, \quad x=5 \iff t=4 \\ dx = \frac{2}{3}t dt \end{array} \right\| = \\
 &= \frac{2}{9} \int_1^4 (t^2 - 1) dt = \frac{2}{9} \left(\frac{t^3}{3} - t \right) \Big|_1^4 = 4
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 (3) \int_{\ln 2}^{\ln 3} \frac{dx}{e^x - e^{-x}} &= \left\| \begin{array}{l} t = e^x, \quad x = \ln 2 \iff t = 2 \\ x = \ln t, \quad x = \ln 3 \iff t = 3 \\ dx = \frac{dt}{t} \end{array} \right\| = \\
 &= \int_2^3 \frac{dt}{t(t-t^{-1})} = \int_2^3 \frac{dt}{t^2-1} = \frac{1}{2} \ln \left| \frac{t-1}{t+1} \right| \Big|_2^3 = \frac{1}{2} \ln \frac{3}{2}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 (3) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{dx}{2+\cos x} &= \left\| \begin{array}{l} t = \operatorname{tg} \frac{x}{2}, \quad x = 0 \iff t = 0 \\ dx = \frac{2}{1+t^2} dt, \quad x = \frac{\pi}{2} \iff t = 1 \\ \cos x = \frac{1-t^2}{1+t^2} \end{array} \right\| = \\
 &= 2 \int_0^1 \frac{dt}{t^2+3} = \frac{2}{\sqrt{3}} \operatorname{arctg} \frac{t}{\sqrt{3}} \Big|_0^1 = \frac{\pi}{3\sqrt{3}}
 \end{aligned}$$

Zastosowania geometryczne całki Riemanna - obliczanie pola

Założmy, że funkcje f i g są ciągłe w $[a, b]$ i

$\forall x \in [a, b] \quad f(x) \geq g(x)$.

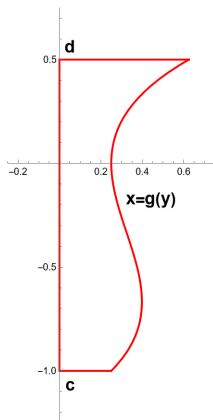
Pole figury ograniczonej krzywymi $y = f(x)$, $y = g(x)$ i prostymi $x = a$, $x = b$:

$$|D| = \int_a^b [f(x) - g(x)] dx$$

Jeśli nie zakładamy, że $\forall x \in [a, b] \quad f(x) \geq g(x)$, to:

$$|D| = \int_a^b |f(x) - g(x)| dx$$

Niech $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y \in [c, d], x \in [0, g(y)]\}$

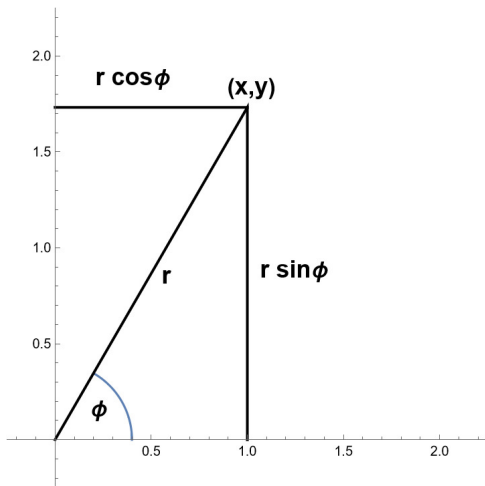


Wtedy pole D obliczymy ze wzoru $|D| = \int_c^d g(y) dy$.

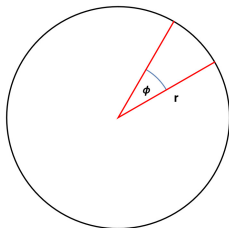
Współrzędne biegunowe

$$x = r \cos \phi$$

$$y = r \sin \phi$$



Pole wycinka kołowego



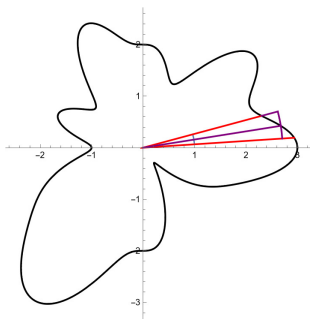
$S(\phi)$ to wycinek kołowy dla kąta ϕ .

$$\frac{|S(\phi)|}{\pi r^2} = \frac{\phi}{2\pi} \Rightarrow |S(\phi)| = \frac{1}{2}\phi r^2$$

Twierdzenie

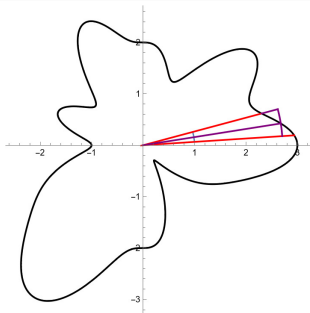
Pole wycinka kołowego o kącie ϕ i promieniu r to $|S(\phi)| = \frac{1}{2}\phi r^2$.

Pole figury we współrzędnych biegunowych



Pole figury ograniczonej krzywą we współrzędnych biegunowych $r = R(\phi)$, $\phi \in [\alpha, \beta]$ można podzielić na pola wycinków krzywoliniowych $\{(r(\phi), \phi) | \phi \in [\phi_{k-1}, \phi_k], r(\phi) \in [0, R(\phi)]\}$, gdzie $\alpha = \phi_0 < \phi_1 < \dots < \phi_n = \beta$, $\Delta\phi_k = \phi_k - \phi_{k-1}$, $\xi_k \in (\phi_{k-1}, \phi_k)$. Pole wycinka krzywoliniowego przybliżamy polem wycinka kołowego o promieniu $R(\xi_k)$ i kącie $\Delta\phi_k$ czyli $\frac{1}{2}(R(\xi_k))^2 \Delta\phi_k$. Wtedy $S_n = \sum_{k=1}^n \frac{1}{2}(R(\xi_k))^2 \Delta\phi_k$ jest sumą całkową.

Pole figury we współrzędnych biegunowych



$$\lim_{\delta_n \rightarrow 0} S_n = \lim_{\delta_n \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n \frac{1}{2} (R(\xi_k))^2 \Delta\phi_k = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} (R(\phi))^2 d\phi.$$

Twierdzenie

Pole figury ograniczonej krzywą $r = R(\phi)$, $\phi \in [\alpha, \beta]$ we współrzędnych biegunowych jest równe

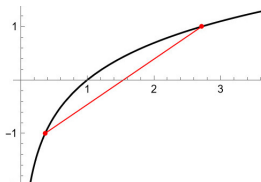
$$|D| = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} (R(\phi))^2 d\phi$$

Przykłady:

(1) Obliczyć pole obszaru D ograniczonego wykresem funkcji $y = \ln x$ i sieczną tego wykresu przechodzącą przez punkty o rzędnych -1 i 1 .

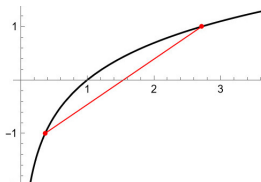
Przykłady:

(1) Obliczyć pole obszaru D ograniczonego wykresem funkcji $y = \ln x$ i sieczną tego wykresu przechodzącą przez punkty o rzędnych -1 i 1 .



Przykłady:

(1) Obliczyć pole obszaru D ograniczonego wykresem funkcji $y = \ln x$ i sieczną tego wykresu przechodzącą przez punkty o rzędnych -1 i 1 .



Sieczna przechodząca przez punkty $(\frac{1}{e}, -1)$ i $(e, 1)$ ma równanie $y = 1 + \frac{2}{e - \frac{1}{e}}(x - e)$, więc

$$\begin{aligned} |D| &= \int_{\frac{1}{e}}^e \left[\ln x - \left(1 + \frac{2}{e - \frac{1}{e}}(x - e) \right) \right] dx = \\ &= (x \ln x - x) \Big|_{\frac{1}{e}}^e - \left[x + \frac{(x-e)^2}{e - \frac{1}{e}} \right] \Big|_{\frac{1}{e}}^e = \frac{2}{e} \end{aligned}$$

(2) Obliczyć pole obszaru zawartego między parabolą $y^2 = 4x$ i prostą $y = 2x - 4$.

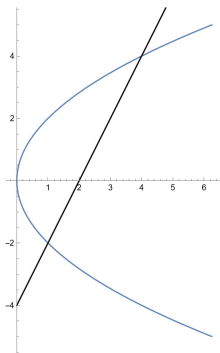
$$\begin{cases} y^2 = 4x \\ y = 2x - 4 \end{cases} \Rightarrow A = (1, -2), B = (4, 4)$$

Równanie paraboli $x = \frac{1}{4}y^2$ oraz prostej $x = \frac{1}{2}y + 2$

(2) Obliczyć pole obszaru zawartego między parabolą $y^2 = 4x$ i prostą $y = 2x - 4$.

$$\begin{cases} y^2 = 4x \\ y = 2x - 4 \end{cases} \Rightarrow A = (1, -2), B = (4, 4)$$

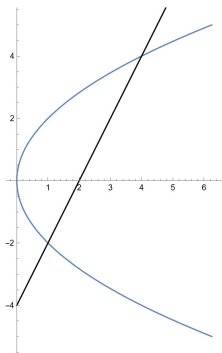
Równanie paraboli $x = \frac{1}{4}y^2$ oraz prostej $x = \frac{1}{2}y + 2$



(2) Obliczyć pole obszaru zawartego między parabolą $y^2 = 4x$ i prostą $y = 2x - 4$.

$$\begin{cases} y^2 = 4x \\ y = 2x - 4 \end{cases} \Rightarrow A = (1, -2), B = (4, 4)$$

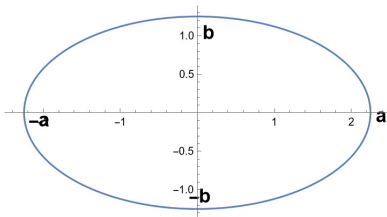
Równanie paraboli $x = \frac{1}{4}y^2$ oraz prostej $x = \frac{1}{2}y + 2$



$$D = \int_{-2}^4 \left(\frac{1}{2}y + 2 - \frac{1}{4}y^2 \right) dy = \left. \frac{1}{4}y^2 + 2y - \frac{1}{12}y^3 \right|_{-2}^4 = 9$$

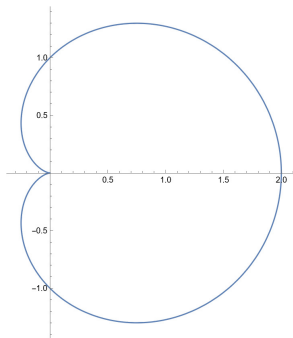
(3) Obliczyć pole obszaru ograniczonego elipsą:

$$x(t) = a \cos t, \quad y(t) = b \sin t, \quad t \in [0, 2\pi].$$



$$\begin{aligned} |D| &= 4 \int_0^a y \, dx = \left\| \begin{array}{l} x = a \cos t \\ dx = -a \sin t \, dt \\ x = 0 \iff t = \frac{\pi}{2} \\ x = a \iff t = 0 \end{array} \right\| = \\ &= -4 \int_{\frac{\pi}{2}}^0 b \sin t \cdot a \sin t \, dt = 4ab \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 t \, dt = 4ab \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 - \cos 2t}{2} \, dt = \\ &= 2ab \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos 2t) \, dt = 2ab \left[t - \frac{1}{2} \sin 2t \right] \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \pi ab \end{aligned}$$

(4) Obliczyć pole obszaru ograniczonego kardioidą zadaną równaniem $r = a(1 + \cos \varphi)$, $\varphi \in [0, 2\pi]$.



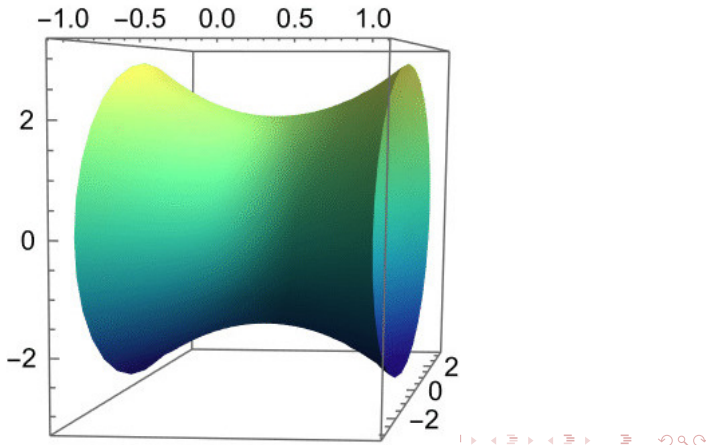
Jest to krzywa symetryczna, więc

$$\begin{aligned} |D| &= 2 \cdot \frac{1}{2} \int_0^\pi r^2 d\varphi = a^2 \int_0^\pi (1 + \cos \varphi)^2 d\varphi = \\ &= a^2 \int_0^\pi d\varphi + 2a^2 \int_0^\pi \cos \varphi d\varphi + \frac{a^2}{2} \int_0^\pi (1 + \cos 2\varphi) d\varphi = \\ &= a^2 \left[\frac{3}{2}\varphi + 2 \sin \varphi + \frac{1}{4} \sin 2\varphi \right] \Big|_0^\pi = \frac{3}{2}\pi a^2 \end{aligned}$$

Objętość bryły obrotowej

Niech funkcja f będzie ciągła i nieujemna w $[a, b]$.

Niech V będzie bryłą ograniczoną powierzchnią powstałą przez obrót wykresu funkcji f wokół osi OX oraz płaszczyznami P_a i P_b prostopadłymi do osi OX i takimi, że $(a, 0) \in P_a$, $(b, 0) \in P_b$.



Objętość bryły obrotowej

Niech $\Delta_n : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie ciągiem normalnym podziałów przedziału $[a, b]$, tzn. $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$

$$\Delta x_k = x_k - x_{k-1}, \quad \xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$$

Objętość bryły obrotowej

Niech $\Delta_n : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie ciągiem normalnym podziałów przedziału $[a, b]$, tzn. $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$

$$\Delta x_k = x_k - x_{k-1}, \quad \xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$$

Tworzymy sumę całkową, która jest równa sumie objętości walców o promieniach $f(\xi_k)$ i wysokościach Δx_k , $k = 1, \dots, n$

Objętość bryły obrotowej

Niech $\Delta_n : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie ciągiem normalnym podziałów przedziału $[a, b]$, tzn. $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$

$$\Delta x_k = x_k - x_{k-1}, \quad \xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$$

Tworzymy sumę całkową, która jest równa sumie objętości walców o promieniach $f(\xi_k)$ i wysokościach Δx_k , $k = 1, \dots, n$

$$S_n = \sum_{k=1}^n \pi \cdot f^2(\xi_k) \Delta x_k$$

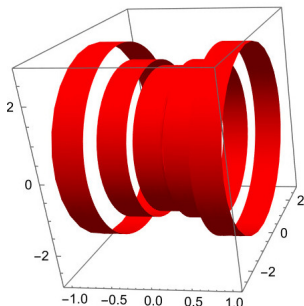
Objętość bryły obrotowej

Niech $\Delta_n : a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ będzie ciągiem normalnym podziałów przedziału $[a, b]$, tzn. $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$

$$\Delta x_k = x_k - x_{k-1}, \quad \xi_k \in [x_{k-1}, x_k]$$

Tworzymy sumę całkową, która jest równa sumie objętości walców o promieniach $f(\xi_k)$ i wysokościach Δx_k , $k = 1, \dots, n$

$$S_n = \sum_{k=1}^n \pi \cdot f^2(\xi_k) \Delta x_k$$



Objętość bryły obrotowej

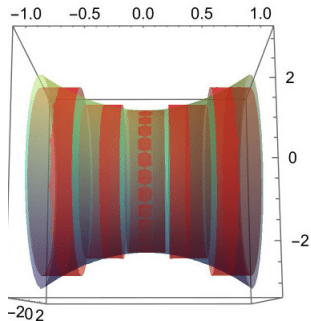
Następnie w sumie całkowej $n \rightarrow \infty$

$$\lim_{\delta_n \rightarrow 0} \pi \sum_{k=1}^n f^2(\xi_k) \Delta x_k = \pi \int_a^b f^2(x) dx$$

Objętość bryły obrotowej

Następnie w sumie całkowej $n \rightarrow \infty$

$$\lim_{\delta_n \rightarrow 0} \pi \sum_{k=1}^n f^2(\xi_k) \Delta x_k = \pi \int_a^b f^2(x) dx$$



Twierdzenie

Objętość bryły obrotowej powstałej przez obrót wykresu funkcji $y = f(x)$ wokół osi OX wyraża się wzorem:

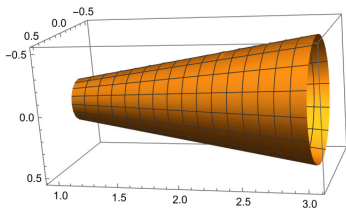
$$|V| = \pi \int_a^b f^2(x) dx$$

Gdy bryła obrotowa powstaje przez obrót krzywej $x = f(y)$ wokół osi OY , $y \in [c, d]$, to

$$|V| = \pi \int_c^d f^2(y) dy$$

Objętość bryły obrotowej - Przykłady

(1) Obliczyć objętość stożka ściętego o promieniach podstaw a i b ($0 < a < b$) i wysokości h .



$$f(x) = \frac{b-a}{h}x + a, \quad x \in [0, h]$$

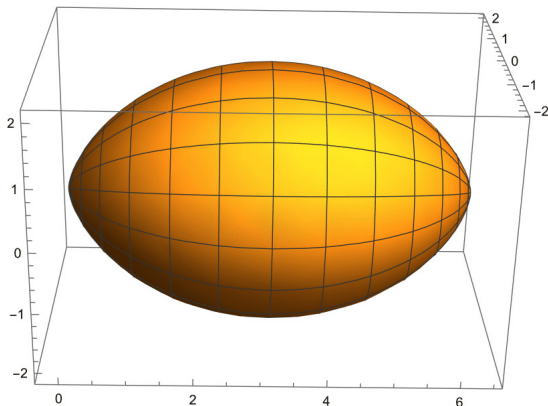
$$|V| = \pi \int_0^h \left[\frac{b-a}{h}x + a \right]^2 dx = \left\| \begin{array}{l} t = \frac{b-a}{h}x + a \\ dx = \frac{h}{b-a} dt \\ x = 0 \Rightarrow t = a \\ x = h \Rightarrow t = b \end{array} \right\| = \frac{\pi h}{b-a} \int_a^b t^2 dt =$$

$$= \frac{\pi h}{b-a} \cdot \frac{t^3}{3} \Big|_a^b = \frac{1}{3} \pi \frac{h}{b-a} (b^3 - a^3) = \frac{1}{3} \pi h (a^2 + ab + b^2)$$

Objętość bryły obrotowej - Przykłady

(2) Obliczyć objętość bryły obrotowej powstającej przez obrót wokół osi OX łuku cycloidy

$$x(t) = a(t - \sin t), \quad y(t) = a(1 - \cos t), \quad t \in [0, 2\pi], \quad a > 0.$$



Objętość bryły obrotowej - Przykłady

$$x(t) = a(t - \sin t), \quad y(t) = a(1 - \cos t), \quad t \in [0, 2\pi], \quad a > 0.$$

$$|V| = \pi \int_0^{2\pi a} f^2(x) dx =$$

$$= \left\| \begin{array}{l} x = a(t - \sin t), \quad x = 0 \iff t = 0 \\ dx = a(1 - \cos t) dt, \quad x = 2\pi a \iff t = 2\pi \\ f(x(t)) = y(t) \end{array} \right\| =$$

$$= \pi \int_0^{2\pi} a^3 (1 - \cos t)^3 dt = \pi a^3 \int_0^{2\pi} \left(2 \sin^2 \frac{t}{2}\right)^3 dt =$$

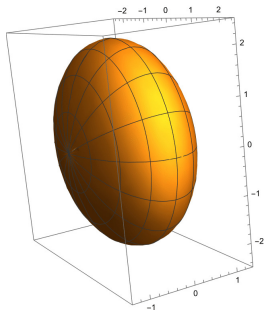
$$= 8\pi a^3 \int_0^{2\pi} \sin^6 \frac{t}{2} dt = \left\| u = \frac{t}{2} \right\| = 16\pi a^3 \int_0^{\pi} \sin^6 u du =$$

$$= \left\| \text{wz. rekurencyjny} \right\| = 5\pi^2 a^3$$

Objętość bryły obrotowej - Przykłady

(3) Obliczyć objętość bryły powstałej przez obrót elipsy

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \text{ wokół osi } OY.$$



$$\begin{aligned} |V| &= \pi \int_{-b}^b x^2 dy = \pi a^2 \int_{-b}^b \left(1 - \frac{y^2}{b^2}\right) dy = \\ &= 2\pi a^2 \int_0^b \left(1 - \frac{y^2}{b^2}\right) dy = 2\pi a^2 \left[y - \frac{y^3}{3b^2} \right] \Big|_0^b = \frac{4}{3}\pi a^2 b \end{aligned}$$

Krzywe (łuki)

Krzywą (łukiem) gładką nazywamy przekształcenie $x : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$, gdzie $x(t) = (x_1(t), \dots, x_n(t))$ oraz $x_i(t)$ są funkcjami klasy C^1 na $[a, b]$ dla $i = 1, \dots, n$.

Jeżeli $\forall t_1, t_2 \in (a, b) \quad t_1 \neq t_2 \Rightarrow x(t_1) \neq x(t_2)$ to krzywą nazywamy zwykłą.

Jeżeli dla krzywej zwykłej zachodzi $x(a) \neq x(b)$ to nazywamy ją otwartą, w przeciwnym przypadku nazywamy zamkniętą.

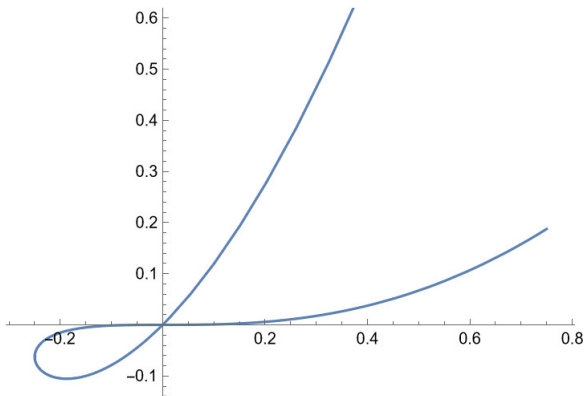
Gładką krzywą nazywamy *regularną*, jeśli

$$\forall t \in [a, b] \quad \sum_i^n [x'_i(t)]^2 > 0.$$

Krzywa gładka x jest płaska, jeżeli $x : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ (czyli $n = 2$).

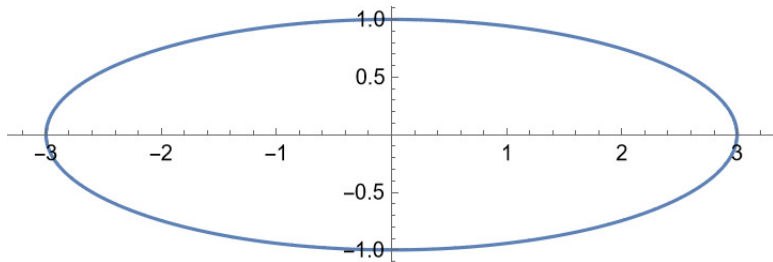
Krzywe (łuki) - przykłady

$x(t) = (t + t^2, t^3 + t^4)$, $t \in [-\frac{3}{2}, \frac{1}{2}]$ to płaska krzywa regularna, ale nie jest zwykłą.



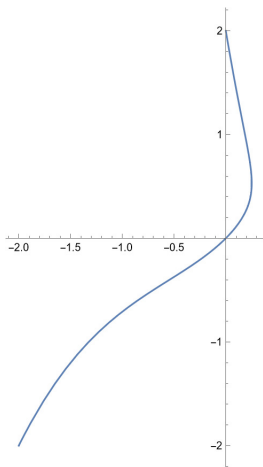
Krzywe (łuki) - przykłady

$x(t) = (3 \cos t, \sin t)$, $t \in [0, 2\pi]$ to płaska krzywa regularna, zwykła, zamknięta.



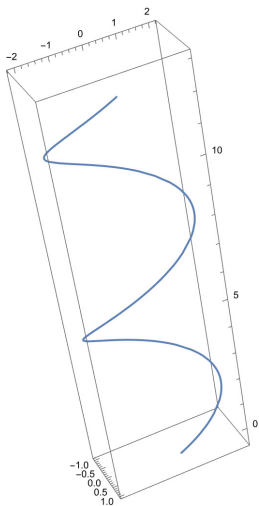
Krzywe (łuki) - przykłady

$x(t) = (t - t^2, t + t^5)$, $t \in [-1, 1]$ to płaska krzywa regularna otwarta.



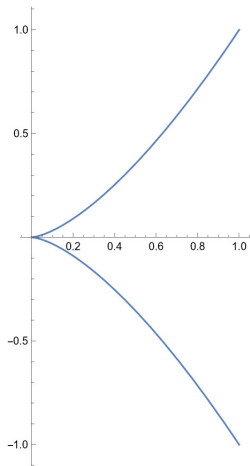
Krzywe (łuki) - przykłady

$x(t) = (\cos t, 2 \sin t, t)$, $t \in [0, 4\pi]$ to krzywa regularna, otwarta, ale nie jest płaska.



Krzywe (łuki) - przykłady

$x(t) = (t^2, t^3)$, $t \in [-\frac{3}{2}, \frac{1}{2}]$ to płaska krzywa gładka otwarta, ale nie jest regularna, bo $x'(0) = (0, 0)$.



Długość krzywej (łuku)

$x : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ to płaska krzywa regularna

$\Delta_n : a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b$ - podział przedziału $[a, b]$

średnica podziału: $\delta_n = \max_{1 \leq k \leq n} \Delta t_k$, $\Delta t_k = t_k - t_{k-1}$

(Δ_n) - podział *normalny* $\iff \lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$

$P_k = (x_1(t_k), x_2(t_k))$, $k = 0, \dots, n$ - punkty na krzywej x

Długość krzywej (łuku)

$x : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ to płaska krzywa regularna

$\Delta_n : a = t_0 < t_1 < \dots < t_n = b$ - podział przedziału $[a, b]$

średnica podziału: $\delta_n = \max_{1 \leq k \leq n} \Delta t_k$, $\Delta t_k = t_k - t_{k-1}$

(Δ_n) - podział *normalny* $\iff \lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$

$P_k = (x_1(t_k), x_2(t_k))$, $k = 0, \dots, n$ - punkty na krzywej x

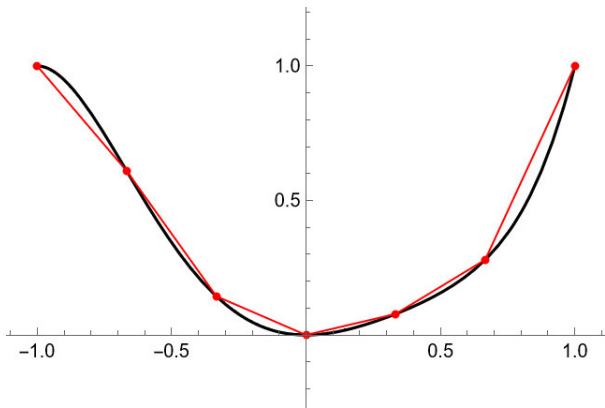
Łącząc punkty P_k na łuku otrzymujemy łamaną l_n o długości

$$|l_n| = \sum_{k=1}^n \left| \overrightarrow{P_{k-1}P_k} \right|$$

gdzie

Długość krzywej (łuku)

$$\begin{aligned} \left| \overrightarrow{P_{k-1}P_k} \right| &= \sqrt{[x_1(t_k) - x_1(t_{k-1})]^2 + [x_2(t_k) - x_2(t_{k-1})]^2} = \\ &= \sqrt{[x'_1(c_k) \cdot (t_k - t_{k-1})]^2 + [x'_2(d_k) \cdot (t_k - t_{k-1})]^2} = \\ &= \sqrt{[x'_1(c_k)]^2 + [x'_2(d_k)]^2} \cdot \Delta t_k, \quad c_k, d_k \in (t_{k-1}, t_k) \end{aligned}$$



Długość krzywej (łuku)

Długość krzywej płaskiej

Jeśli dla każdego ciągu normalnego podziałów przedziału $[a, b]$ istnieje granica właściwa ciągu (l_n) niezależna od wyboru punktów pośrednich, to krzywą nazywamy *prostowalną* a granicę $L = \lim_{n \rightarrow \infty} l_n$ nazywamy długością krzywej.

Twierdzenie

Długość płaskiej krzywej regularnej $x : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ jest równa

$$L = \int_a^b \sqrt{[x_1'(t)]^2 + [x_2'(t)]^2} dt.$$

Długość krzywej w \mathbb{R}^n

Niech $v = (v_1, \dots, v_n)$ będzie wektorem w \mathbb{R}^n . Wtedy jego długość (norma) to liczba $|v| = \sqrt{\sum_{i=1}^n v_i^2}$

Długość krzywej w \mathbb{R}^n

Jeśli $x : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ jest krzywą regularną to jej długość jest równa

$$L = \int_a^b |x'(t)| dt = \int_a^b \sqrt{\sum_{i=1}^n [x'_i(t)]^2} dt.$$

Uwaga:

Jeśli $f \in C^1([a, b])$, to wykres $y = f(x)$ jest krzywą zwykłą otwartą regularną o parametryzacji $x(t) = (t, f(t))$ dla $t \in [a, b]$, więc

$$\int_a^b \sqrt{(x_1'(t))^2 + (x_2'(t))^2} dt = \int_a^b \sqrt{1 + [f'(t)]^2} dt$$

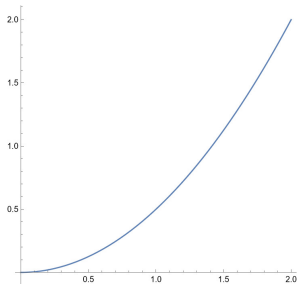
Stąd wzór na długość krzwej zadanej funkcyjnie

$L : y = f(x), x \in [a, b]$:

$$|L| = \int_a^b \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx$$

Długość krzywej - przykłady

(1) Obliczyć długość łuku paraboli $y = \frac{1}{2}x^2$, $x \in [0, a]$, $a > 0$.

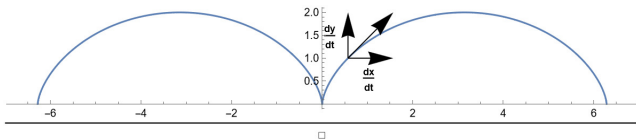


$$\begin{aligned} |L| &= \int_0^a \sqrt{1 + \left[\left(\frac{1}{2}x^2\right)'\right]^2} dx = \int_0^a \sqrt{1 + x^2} dx = \\ &= \left[\frac{1}{2}x\sqrt{x^2 + 1} + \frac{1}{2} \ln |x + \sqrt{x^2 + 1}| \right] \Big|_0^a = \\ &= \frac{1}{2} \left[a\sqrt{a^2 + 1} + \ln |a + \sqrt{a^2 + 1}| \right] \end{aligned}$$

Długość krzywej - przykłady

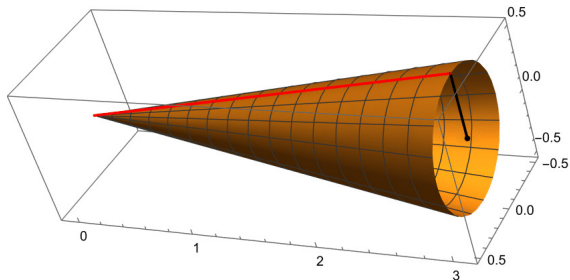
(2) Obliczyć długość łuku cykloidy

$$x(t) = a(t - \sin t), \quad y(t) = a(1 - \cos t), \quad t \in [0, 2\pi], \quad a > 0.$$



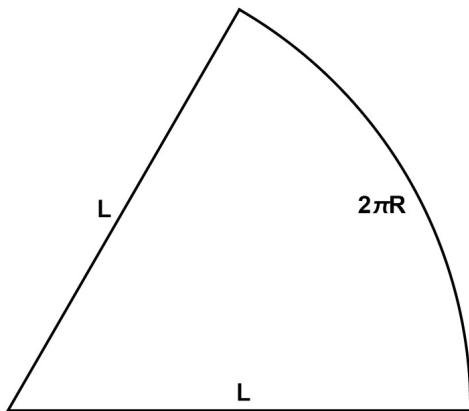
$$\begin{aligned} |L| &= \int_0^{2\pi} \sqrt{[a(1 - \cos t)]^2 + [a \sin t]^2} dt = a \int_0^{2\pi} \sqrt{2 - 2 \cos t} dt = \\ &= a\sqrt{2} \int_0^{2\pi} \sqrt{2 \sin^2 \frac{t}{2}} dt = 2a \int_0^{2\pi} \left| \sin \frac{t}{2} \right| dt = \\ &= 2a \left(-2 \cos \frac{t}{2} \right) \Big|_0^{2\pi} = -4a(-1 - 1) = 8a \end{aligned}$$

Pole powierzchni bocznej stożka



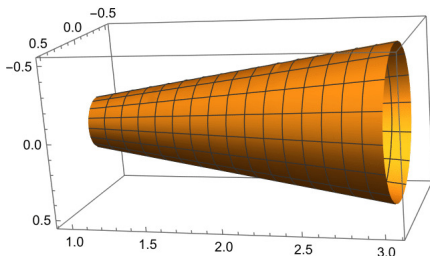
Stożek o tworzącej o długości L i promieniu podstawy długości R .

Pole powierzchni bocznej stożka



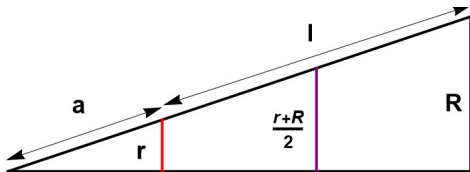
Pole powierzchni bocznej stożka o tworzącej o długości L i promieniu podstawy długości R to $P = \pi RL$.

Pole powierzchni bocznej stożka ściętego



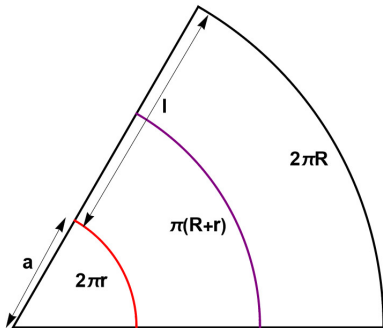
Stożek ścięty o tworzącej o długości l i promieniach podstaw długości r i R ($r < R$)

Pole powierzchni bocznej stożka ściętego



$$\frac{a}{r} = \frac{a+l}{R} \Rightarrow aR = ar + lr \Rightarrow a = \frac{lr}{R-r}$$

Pole powierzchni bocznej stożka ściętego



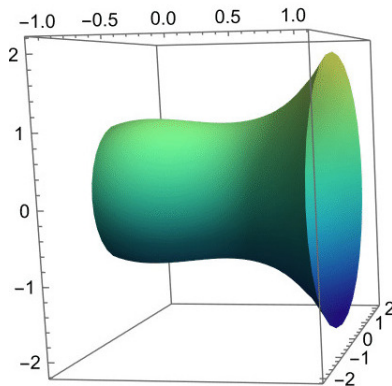
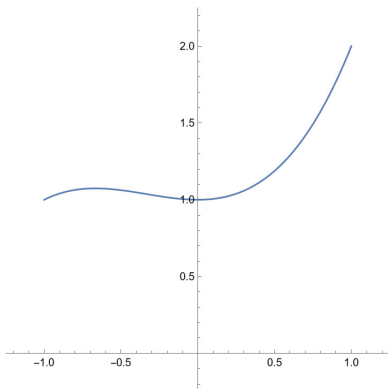
$a = \frac{lr}{R-r}$. Pole powierzchni bocznej stożka ściętego to

$$P = \pi R(l + a) - \pi r a = \pi(Rl + (R - r)a) = 2\pi \frac{r + R}{2} l.$$

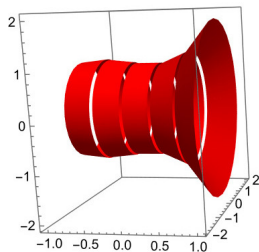
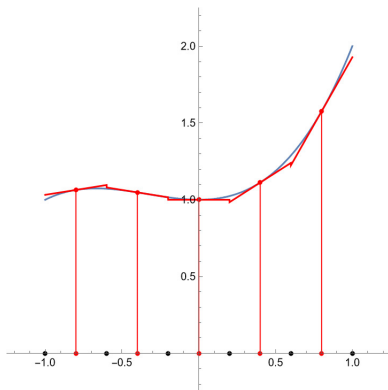
$$P = 2\pi \frac{r + R}{2} l$$

Pole powierzchni obrotowej

Powierzchnia powstała przez obrót wokół osi OX wykresu funkcji $y = f(x)$, $x \in [a, b]$.



Pole powierzchni obrotowej



$$\xi_i = \frac{x_{i-1} + x_i}{2}, \quad S_n = \sum_{i=1}^n 2\pi f(\xi_i) l_i = 2\pi \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \sqrt{1 + f'(\xi_i)^2} \Delta x_i$$

$$\lim_{\delta_n \rightarrow 0} S_n = 2\pi \int_a^b f(x) \cdot \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx.$$

Pole powierzchni obrotowej

Pole powierzchni obrotowej powstałej przez obrót wokół osi OX wykresu funkcji $y = f(x)$, $x \in [a, b]$ wyraża się wzorem:

$$|S| = 2\pi \int_a^b f(x) \cdot \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx$$

Pole powierzchni obrotowej

Pole powierzchni obrotowej powstałej przez obrót wokół osi OX wykresu funkcji $y = f(x)$, $x \in [a, b]$ wyraża się wzorem:

$$|S| = 2\pi \int_a^b f(x) \cdot \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx$$

Jeśli obracana krzywa zadana jest parametrycznie, to:

$$|S| = 2\pi \int_a^b y(t) \cdot \sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2} dt$$

Pole powierzchni obrotowej

Pole powierzchni obrotowej powstałej przez obrót wokół osi OX wykresu funkcji $y = f(x)$, $x \in [a, b]$ wyraża się wzorem:

$$|S| = 2\pi \int_a^b f(x) \cdot \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx$$

Jeśli obracana krzywa zadana jest parametrycznie, to:

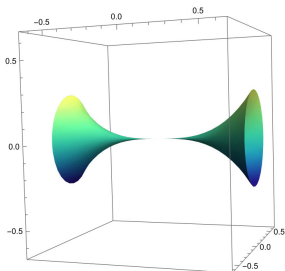
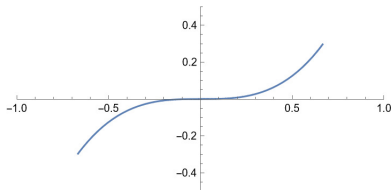
$$|S| = 2\pi \int_a^b y(t) \cdot \sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2} dt$$

Jeśli obracamy wokół osi OY wykres funkcji $x = f(y)$, $y \in [c, d]$, to:

$$|S| = 2\pi \int_c^d f(y) \cdot \sqrt{1 + [f'(y)]^2} dy$$

Pole powierzchni obrotowej - przykłady

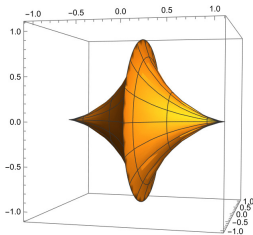
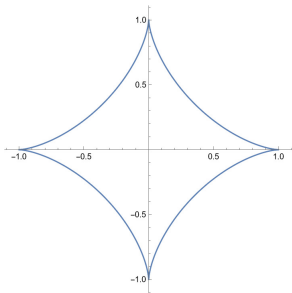
(1) Obliczyć pole powierzchni bocznej powstałej przez obrót wokół osi OX łuku krzywej $y = x^3$, $x \in [-\frac{2}{3}, \frac{2}{3}]$.



$$|S| = 2 \cdot 2\pi \int_0^{\frac{2}{3}} x^3 \cdot \sqrt{1 + 9x^4} dx = \left\| \begin{array}{l} t = 1 + 9x^4 \\ dt = 36x^3 dx \\ x = 0 \Rightarrow t = 1 \\ x = \frac{2}{3} \Rightarrow t = \frac{25}{4} \end{array} \right\| =$$
$$= \frac{4\pi}{36} \int_1^{\frac{25}{9}} \sqrt{t} dt = \frac{\pi}{9} \cdot \frac{2}{3} \left[t^{\frac{3}{2}} \right]_1^{\frac{25}{9}} = \frac{2\pi}{27} \left(\frac{125}{27} - 1 \right)$$

Pole powierzchni obrotowej - przykłady

(2) Obliczyć pole powierzchni powstałej przez obrót wokół OX asteroidy $x(t) = a \cos^3 t$, $y(t) = a \sin^3 t$, $t \in [0, 2\pi]$.



$$\begin{aligned} |S| &= 2 \cdot 2\pi \int_0^{\frac{\pi}{2}} y(t) \cdot \sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2} dt = \\ &= 4\pi \int_0^{\frac{\pi}{2}} a \sin^3 t \sqrt{(-3a \cos^2 t \sin t)^2 + (3a \sin^2 t \cos t)^2} dt \end{aligned}$$

Pole powierzchni obrotowej - przykłady

$$\begin{aligned} |S| &= 12\pi a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^4 t \cos t \, dt = \left\| \begin{array}{l} u = \sin t \\ du = \cos t \, dt \\ t = 0 \iff u = 0 \\ t = \frac{\pi}{2} \iff u = 1 \end{array} \right\| = \\ &= 12\pi a^2 \int_0^1 u^4 \, du = 12\pi a^2 \left. \frac{u^5}{5} \right|_0^1 = \frac{12}{5}\pi a^2 \end{aligned}$$