

$\underline{\underline{II}}$ forma podstawowa powierzchni

$p: D \rightarrow \mathbb{R}^3$ parametryzacja regularna powierzchni S , $\nu: D \rightarrow \mathbb{R}^3$ jednostkowe pole normalne na S

Def. $\underline{\underline{II}}$ forma podstawowa to $\underline{\underline{II}} = -dp \cdot d\nu = -(p_u du + p_v dv) \cdot (\nu_u du + \nu_v dv)$

$$\underline{\underline{II}} = (-p_u \cdot \nu_u) du^2 + (-p_u \nu_v - p_v \nu_u) du dv + (-p_v \cdot \nu_v) dv^2$$

$$p_u, p_v \in T_{p(u,v)} S \Rightarrow p_u \cdot \nu = p_v \cdot \nu = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial u}(p_u \cdot \nu) = p_{uu} \cdot \nu + p_u \cdot \nu_u = 0 \Rightarrow p_{uu} \cdot \nu = -p_u \cdot \nu_u \quad \text{Analogicznie} \quad p_{vv} \cdot \nu = -p_v \cdot \nu_v$$

$$\frac{\partial}{\partial u}(p_v \cdot \nu) = p_{uv} \cdot \nu + p_v \cdot \nu_u = 0 \Rightarrow p_{uv} \cdot \nu = -p_u \nu_v \quad \text{Analogicznie} \quad p_{uv} \cdot \nu = -p_v \nu_u$$

$$\underline{\underline{II}} = L du^2 + 2M du dv + N dv^2 \quad \text{gdzie} \quad L = p_{uu} \cdot \nu = -p_u \cdot \nu_u, \quad M = -p_u \cdot \nu_v = -p_v \cdot \nu_u = p_{uv} \cdot \nu, \quad N = p_{vv} \cdot \nu = -p_v \cdot \nu_v$$

L, M, N to współczynniki $\underline{\underline{II}}$ formy podstawowej

$$\underline{\underline{II}} = (du, dv) \hat{\underline{\underline{II}}} \begin{pmatrix} du \\ dv \end{pmatrix} \quad \hat{\underline{\underline{II}}} = \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} \quad \text{to macierz } \underline{\underline{II}} \text{ formy podstawowej}$$

Jak zmienia się $\underline{\underline{II}}$ forma podstawowa jeśli zmienimy układ współrzędnych?

$$u = u(\xi, \eta) \quad v = v(\xi, \eta) \quad \tilde{L}(\xi, \eta) = -p_\xi \cdot \nu_\xi = -(p_u \cdot u_\xi + p_v \cdot v_\xi) \cdot (\nu_u \cdot u_\xi + \nu_v \cdot v_\xi) =$$

$$= -(p_u \cdot \nu_u) u_\xi^2 - (p_u \cdot \nu_v + p_v \cdot \nu_u) u_\xi v_\xi - (p_v \cdot \nu_v) v_\xi^2 = L u_\xi^2 + 2M u_\xi v_\xi + N v_\xi^2 \quad \text{Analogicznie otrzymujemy}$$

$$\tilde{M} = -p_\xi \cdot \nu_\eta = L u_\xi u_\eta + M(u_\xi v_\eta + u_\eta v_\xi) + N v_\xi v_\eta, \quad \tilde{N} = -p_\eta \cdot \nu_\eta = L u_\eta^2 + 2M u_\eta v_\eta + N v_\eta^2 \quad \text{Stąd}$$

$$\begin{pmatrix} \tilde{L} & \tilde{M} \\ \tilde{M} & \tilde{N} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_\xi & u_\eta \\ v_\xi & v_\eta \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_\xi & u_\eta \\ v_\xi & v_\eta \end{pmatrix}$$

$$\text{Zdefiniujmy} \quad A := \begin{pmatrix} EF & F \\ FG & F^2 \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} LM \\ MN \end{pmatrix} \quad \text{Wtedy} \quad A = \frac{1}{EG - F^2} \begin{pmatrix} GL - FM & GM - FN \\ -FL + EM & -FM + EN \end{pmatrix}$$

Wtedy $\tilde{A} = \begin{pmatrix} u_3 & u_n \\ v_3 & v_n \end{pmatrix}^{-1} A \begin{pmatrix} u_3 & u_n \\ v_3 & v_n \end{pmatrix}$

Wartości własne \tilde{A} i A są takie same.

Lemat 1 $A^T = A \quad \det A \neq 0 \Rightarrow (A^{-1})^T = A^{-1}$ Dowód.: $A^{-1}A = I / ()^T \quad (A^{-1} \cdot A)^T = I^T \Rightarrow A^T \cdot (A^{-1})^T = I$
 $A(A^{-1})^T = I \Rightarrow A^{-1} = (A^{-1})^T$

Lemat 2. $A \in M_2(\mathbb{R})$ i $A^T = A \Rightarrow$ Wartości własne A są rzeczywiste

Dowód: $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{12} & a_{22} \end{pmatrix} \quad \det \begin{pmatrix} a_{11}-\lambda & a_{12} \\ a_{12} & a_{22}-\lambda \end{pmatrix} = (a_{11}-\lambda)(a_{22}-\lambda) - a_{12}^2 = \lambda^2 - (a_{11}+a_{22})\lambda + (a_{11} \cdot a_{22} - a_{12}^2)$
 $\Delta = (a_{11} + a_{22})^2 - 4(a_{11} \cdot a_{22} - a_{12}^2) = a_{11}^2 + a_{22}^2 + 2a_{11}a_{22} - 4a_{11}a_{22} + 4a_{12}^2 =$
 $= (a_{11} - a_{22})^2 + 4a_{12}^2 \geq 0$ czyli wartości własne A są rzeczywiste \square

Lemat 3. zał. $A \in M_2(\mathbb{R}) \quad A^T = A \quad \lambda$ -wartość własna $e := \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ wektor własny λ .

Teza $n := \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}$ wektor własny wartości własnej $\mu = a_{11} + a_{22} - \lambda$ i $\angle(e, n) = \frac{\pi}{2}$

Jeśli $|e| = 1$ to $P(e, n)$ is orthogonal, $\det P = 1$. $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix}$

Dowód.: $A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} a_{11}x + a_{12}y = \lambda x \\ a_{12}x + a_{22}y = \lambda y \end{matrix} \xrightarrow{\text{z}} \begin{matrix} -a_{11}y + a_{12}x = -a_{11}y - a_{22}y + \lambda y \\ -a_{12}y + a_{22}x = a_{11}x + a_{22}x - \lambda x \end{matrix} \quad e \cdot n = 0 \quad \blacksquare$

$|e| = \sqrt{x^2 + y^2} = 1 \Rightarrow |n| = \sqrt{(-y)^2 + x^2} = \sqrt{x^2 + y^2} = |e| = 1 \quad e \cdot n = 1$

$\det P = \det \begin{pmatrix} x & -y \\ y & x \end{pmatrix} = x^2 + y^2 = 1 \quad A \cdot P = A \cdot (e, n) = (Ae, An) = (\lambda e, \mu n) = \begin{pmatrix} \lambda x & -\mu y \\ \lambda y & \mu x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x & -y \\ y & x \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix}$
 $= P \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix} \Rightarrow P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix} \quad \blacksquare$

Lemma 4. Zał. $A, B \in M_2(\mathbb{R})$ $A^T = A$ $B^T = B$ Wartości własne A dodatnie

Teza Wartości własne AB rzeczywiste.

Dowód.: $P^{-1}ABP = P^{-1}AP P^{-1}BP = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{12} & b_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda b_{11} & \lambda b_{12} \\ \mu b_{12} & \mu b_{22} \end{pmatrix} \left| \begin{pmatrix} \lambda b_{11} - t & \lambda b_{12} \\ \mu b_{12} & \mu b_{22} - t \end{pmatrix} \right| = t^2 - (\lambda b_{11} + \mu b_{22})t - \lambda \mu b_{12}^2$

$$\Delta = (\lambda b_{11} + \mu b_{22})^2 + 4 \lambda \mu b_{12}^2 > 0 \text{ dla } \lambda, \mu > 0$$

Wartości własne $P^{-1}ABP$ rzeczywiste \Rightarrow Wart. własne $A \cdot B$ rzeczywiste.

Lemma 5 $A^T = A$ Wartości własne A są dodatnie \Rightarrow Wartości A^{-1} są dodatnie.

Dowód. $\exists P \in M_2(\mathbb{R})$ $P^T = P^{-1}$ $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \mu \end{pmatrix}$ $(P^{-1}AP)^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\mu} \end{pmatrix}$ $P^{-1}A^{-1}P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\mu} \end{pmatrix}$

Wartości A^{-1} to $\frac{1}{\lambda}, \frac{1}{\mu} > 0$ ■

$A := \hat{I}^{-1} \cdot \hat{I} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix}$ to operator kształtu (macierz Weintargema)

Tw. Wartości własne A są rzeczywiste. Wartości własne nazywamy kryzysami głównymi.

Dowód.: $\hat{I}^T = \hat{I}$ oraz wartości własne są dodatnie z Lematu 5 wartości własne \hat{I}^{-1} są dodatnie. Z Lematu 4 wartości własne

$A = \hat{I}^{-1} \hat{I}$ są rzeczywiste ■

Tw. Kryzysy główne są niezmiennicze ze względu na zmianę układu współrzędnych.

Dowód.: $\tilde{A} = (P^T \hat{I} P)^{-1} P^T \hat{I} P = P^{-1} \hat{I} (P^T)^{-1} P^T \hat{I} P = P^{-1} \hat{I}^{-1} \hat{I} P = P^{-1} A P$

Macierze $A, P^{-1}AP$ mają te same wartości własne ■

Niech λ_1, λ_2 to kryzysy główne

Def. Kryzys Gaussa nazywamy $K = \det A = \lambda_1 \lambda_2 = \frac{LN - M^2}{EG - F^2}$

Def. Kryzys średnią nazywamy $H = \frac{1}{2} \text{tr} A = \frac{1}{2} (\lambda_1 + \lambda_2) = \frac{EN - 2FM + GL}{2(EG - F^2)}$

Tw. $p: D \rightarrow \mathbb{R}^3$ parametryzacja regularna powierzchni. $\nu: D \rightarrow \mathbb{R}^3$ ustalone pole normalne do powierzchni.

Wtedy krzywizna Gaussa i średnia są niezmiennicze ze względu na zmianę układu współrzędnych.

Dowód.: Wniosek z poprzedniego tw. o niezmienniczości krzywizn głównych. ■

Przykład.: płaszczyzna $z=0$ $p(u,v) = (u, v, 0)$ $\nu(u,v) = (0, 0, 1)$ $ds^2 = dp \cdot dp = du^2 + dv^2$ $\mathbb{I} = -dp \cdot d\nu = 0$
 $\Rightarrow A = 0$ $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$ $K = 0$ $H = 0$ zachodzi też $K = H = 0 \Rightarrow$ powierzchnia jest częścią płaszczyzny

Przykład 2. Walec o promieniu 1. $p(u,v) = (\cos u, \sin u, v)$ $\nu(u,v) = (\cos u, \sin u, 0)$

$$ds^2 = dp \cdot dp = ((-\sin u, \cos u, 0) du + (0, 0, 1) dv) \cdot ((-\sin u, \cos u, 0) du + (0, 0, 1) dv) = du^2 + dv^2$$

$$\mathbb{I} = -dp \cdot d\nu = -((- \sin u, \cos u, 0) du + (0, 0, 1) dv) \cdot (-\sin u, \cos u, 0) du = -(\sin^2 u + \cos^2 u) du^2 = -du^2$$

$$\hat{\mathbb{I}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \hat{\mathbb{I}}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \hat{\mathbb{II}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad K = (-1) \cdot 0 = 0$$

$H = \frac{1}{2}(-1 + 0) = -\frac{1}{2}$. Stąd sama K nie determinuje kształtu powierzchni. ■

Przykład 3. Sfera $p(u,v) = a(\cos u \cos v, \cos u \sin v, \sin u)$ $u \in (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$ $v \in [0, 2\pi)$ $\nu(u,v) = -\frac{1}{a} p(u,v)$

$$\mathbb{I} = -dp \cdot d\nu = \frac{1}{a} dp \cdot dp = \frac{1}{a} ds^2 \quad A = \hat{\mathbb{I}}^{-1} \hat{\mathbb{II}} = \hat{\mathbb{I}}^{-1} \cdot \frac{1}{a} \hat{\mathbb{I}} = \frac{1}{a} I_2 \quad K = \frac{1}{a^2} \quad H = \frac{1}{2}(\frac{1}{a} + \frac{1}{a}) = \frac{1}{a}$$

Tw. (wzór Weingartena) $p: D \rightarrow \mathbb{R}^3$ parametryzacja regularna powierzchni. Wtedy $(\nu_u, \nu_v) = -(p_u, p_v) A$ i ν_u, ν_v l. zw. $\Leftrightarrow K = 0$.

Dowód.: $a, b \in \mathbb{R}^2$, $a = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \in M_{3 \times 1}(C^\infty(D))$, $a \cdot b = a^T b$, $P_1 := (p_u, p_v, \nu)$, $P_2 := (\nu_u, \nu_v, \nu) \in M_{3 \times 3}(C^\infty(D))$

$$P_1^T P_1 = \begin{pmatrix} \hat{\mathbb{I}} & \mathbb{0} \\ \mathbb{0}^T & 1 \end{pmatrix} \quad \mathbb{0} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbb{0}^T = (0, 0) \quad -P_1^T P_2 = \begin{pmatrix} \hat{\mathbb{II}} & \mathbb{0} \\ \mathbb{0}^T & -1 \end{pmatrix}$$

$$-P_1^{-1} P_2 = -(P_1^T P_1)^{-1} P_1^T P_2 = \begin{pmatrix} \hat{\mathbb{I}}^{-1} & \mathbb{0} \\ \mathbb{0}^T & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \hat{\mathbb{II}} & \mathbb{0} \\ \mathbb{0}^T & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \hat{\mathbb{I}}^{-1} \hat{\mathbb{II}} & \mathbb{0} \\ \mathbb{0}^T & -1 \end{pmatrix} \quad (\nu_u, \nu_v, \nu) = P_2 = -P_1 \begin{pmatrix} \hat{\mathbb{I}}^{-1} \hat{\mathbb{II}} & \mathbb{0} \\ \mathbb{0}^T & -1 \end{pmatrix} = -(p_u, p_v, \nu) \begin{pmatrix} A & \mathbb{0} \\ \mathbb{0}^T & -1 \end{pmatrix}$$

Stąd $(\nu_u, \nu_v) = -(p_u, p_v) A$ $\text{rank}(\nu_u, \nu_v) = 1 \Leftrightarrow \det A = 0 \Leftrightarrow K = 0$ ■

$$\text{rank}(p_u, p_v) = 2$$

Stw. Krzywizna Gaussa i wartość bezwzględna średniej krzywizny H są niezmiennikami izometrii.

Dowód.: $p: D \rightarrow \mathbb{R}^3$ parametryzacja regularna powierzchni $\tilde{p} = Tp + c$ - izometria $T^T = T^{-1}$ (T macierz ortogonalna), $c \in \mathbb{R}^3$

Ntedy $\tilde{p}_u = T p_u$ $\tilde{p}_v = T p_v$ $\tilde{p}_{uu} = T p_{uu}$ $\tilde{p}_{uv} = T p_{uv}$ $\tilde{p}_{vv} = T p_{vv}$ $\tilde{\nu} := T \nu$ jest polem normalnym do powierzchni $\tilde{p}: D \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\tilde{p}_x \cdot \tilde{p}_y = T p_x \cdot T p_y = p_x \cdot p_y \quad \text{dla } x, y \in \{u, v\} \quad \text{czyli} \quad \tilde{L} = L \quad \tilde{M} = M \quad \tilde{N} = N$$

$$\tilde{\nu}_x \cdot \tilde{\nu}_y = T \nu_x \cdot T \nu_y = \nu_x \cdot \nu_y \quad \tilde{E} = E \quad \tilde{F} = F \quad \tilde{G} = G$$

$$\tilde{K} = \frac{\tilde{L}\tilde{N} - \tilde{M}^2}{\tilde{E}\tilde{G} - \tilde{F}^2} = \frac{LN - M^2}{EG - F^2} = K \quad \text{analogicznie dla } |H|$$

Def. S - powierzchnie regularna. $p \in S$

Punkt p jest eliptyczny jeśli $K(p) > 0$, p jest paraboliczny jeśli $K(p) = 0$,

p jest hiperboliczny jeśli $K(p) < 0$.

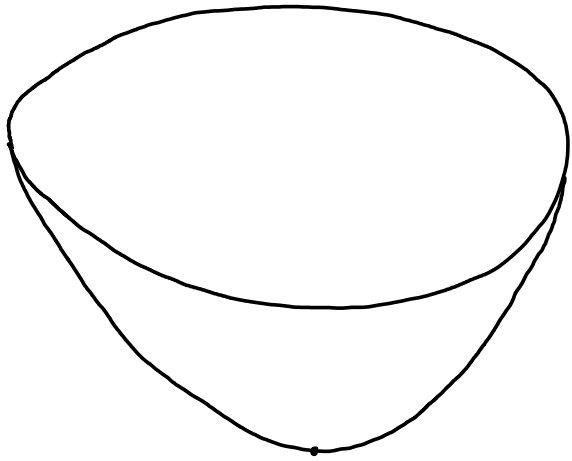
Lemat. $S = \text{graph } f$ to $K = \frac{f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2}{(1 + f_x^2 + f_y^2)^2}$

Dowód.: $p(x, y) = (x, y, f(x, y))$ $p_x \times p_y = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & f_x \\ 0 & 1 & f_y \end{vmatrix} = (-f_x, -f_y, 1)$ $\nu = \frac{(-f_x, -f_y, 1)}{\sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2}}$

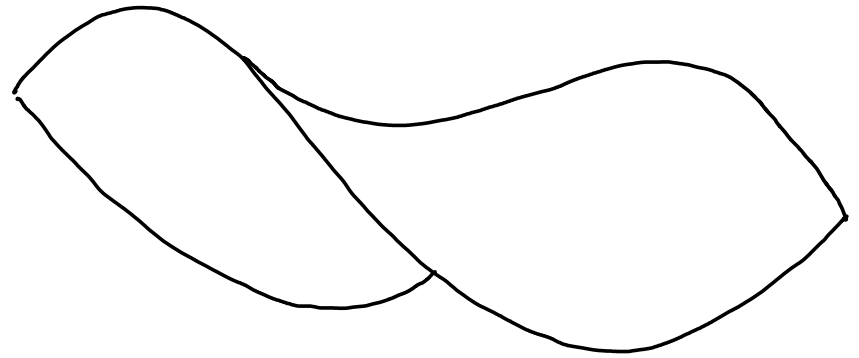
$$L = p_{xx} \cdot \nu = (0, 0, f_{xx}) \cdot \nu = \frac{f_{xx}}{\sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2}} \quad M = \frac{f_{xy}}{\sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2}} \quad N = \frac{f_{yy}}{\sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2}}$$

$$E = \tilde{p}_x \cdot \tilde{p}_x = (1, 0, f_x) \cdot (1, 0, f_x) = 1 + f_x^2 \quad G = p_y \cdot p_y = 1 + f_y^2 \quad F = \tilde{p}_x \cdot \tilde{p}_y = f_x f_y$$

$$K = \frac{LN - M^2}{EG - F^2} = \frac{1}{(1 + f_x^2)(1 + f_y^2) - (f_x f_y)^2} \frac{f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2}{(1 + f_x^2 + f_y^2)} = \frac{f_{xx} f_{yy} - (f_{xy})^2}{(1 + f_x^2 + f_y^2)^2} \quad \blacksquare$$



Powierzchnia w otoczeniu punktu eliptycznego



Powierzchnia w otoczeniu punktu hiperbolicznego.

Tw. Krzywizny główne w każdym punkcie powierzchni regularnej są liczbami rzeczywistymi.
 W otoczeniu punktu eliptycznego powierzchnia jest wypukła. W otoczeniu punktu hiperbolicznego powierzchnia ma kształt powierzchni siodłowej

Dowód: $P \in S$ ustalony. Można założyć, że $P = 0 \in \mathbb{R}^3$ oraz, że $T_0 S = \{z = 0\}$

Translacja i obrót możemy przeprowadzić P na 0 oraz $T_0 S$ na $\{z = 0\}$

Niech $p : D \rightarrow \mathbb{R}^3$ będzie parametryzacją S . $p(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$

Niech $\varphi(u, v) := (x(u, v), y(u, v))$ - złożenie p z punktu $\pi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \{z = 0\}$. $P = (0, 0, 0) = p(u_0, v_0)$

Wtedy $p_u(u_0, v_0) = (x_u(u_0, v_0), y_u(u_0, v_0), 0) = (\varphi_u(u_0, v_0), 0) \in \{z = 0\}$

$p_v(u_0, v_0) = (x_v(u_0, v_0), y_v(u_0, v_0), 0) = (\varphi_v(u_0, v_0), 0) \in \{z = 0\}$

p - parametryzacja regularna powierzchni $\Rightarrow p_u$ i p_v są l. niezal. $\Rightarrow \varphi_u(u_0, v_0)$, $\varphi_v(u_0, v_0)$ l. niezal.

Stąd z Tw. o lok. dyf. $\exists \psi = \psi(x, y)$ na pewnym otoczeniu $0 \in \mathbb{R}^2$ odwrotna do φ .

$$\tilde{p} = (p \circ \psi)(x, y) = ((\varphi \circ \psi)(x, y), (z \circ \psi)(x, y)) = (x, y, z(\psi(x, y))) \quad \text{niech } f(x, y) = z(\psi(x, y))$$

Wtedy we współrzędnych (x, y) przedstawiamy powierzchnię S jako wykres funkcji f

$$S = \text{graph } f = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x, y) \in D_\psi, z = f(x, y) \} \quad \text{oraz } f(0, 0) = f_x(0, 0) = f_y(0, 0) = 0$$

$$\text{Stąd } E(0, 0) = G(0, 0) = 1 \quad F(0, 0) = 0 \quad \hat{I}|_{(0,0)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad A|_{(0,0)} = \hat{I}|_{(0,0)}^{-1} \quad \hat{II}|_{(0,0)} = \hat{II}|_{(0,0)}$$

$$A|_{(0,0)} = \begin{pmatrix} L(0,0) & M(0,0) \\ M(0,0) & N(0,0) \end{pmatrix} - \text{symetryczna} \Rightarrow \text{wart. wł. są rzeczywiste.}$$

Ze wzoru Taylora $z = f(x, y) = \frac{1}{2}(f_{xx}(0,0)x^2 + 2f_{xy}(0,0)xy + f_{yy}(0,0)y^2) + o(x^2 + y^2)$

wzgli powierzchni można aproksymować przez $z = \frac{1}{2}(ax^2 + 2bxy + cy^2)$ gdzie $a = f_{xx}(0,0)$

$b = f_{xy}(0,0)$, $c = f_{yy}(0,0)$ w otoczeniu punktu $0 \in \mathbb{R}^3$

Jeśli $a = c = 0$ i $b \neq 0$ to $z = bxy$ (siodło)

W p.p. zaś, że $a \neq 0$ ($c \neq 0$ przypadek symetryczny $x \leftrightarrow y$)

$$\text{Wtedy } z = \frac{1}{2} \left[a \left(x + \frac{b}{a} y \right)^2 + \left(\frac{ac - b^2}{a} \right) y^2 \right]$$

Jeśli $ac - b^2 = f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$ i $a > 0$ (odp. $a < 0$) to $\text{graph } f = \{ z \geq 0 \}$ (odp. $\{ z \leq 0 \}$)

wzgli wypukły $\approx (0, 0)$.

Jeśli $ac - b^2 < 0$ to $\text{graph } f$ ma kształt siodła. Z lematu $K = \frac{f_{xx}f_{yy} - f_{xy}^2}{(1 + f_x^2 + f_y^2)^2}$ co kończy dowód.